



كلية العلوم

القسم : الفيزياء

السنة : الثانية

المادة : تحليل عقدي ومتجهي

المحاضرة : الثالثة / عملي

{{ مكتبة A to Z }}

مكتبة A to Z : Facebook Group

كلية العلوم ، كلية الصيدلة ، الهندسة التقنية

يمكنكم طلب المحاضرات برسالة نصية (SMS) أو عبر (What's app-Telegram) على الرقم 0931497960

الدكتور :

المحاضرة:

علماء / الثاني



التاريخ: / /

القسم: الفيزياء

السنة: الثانية

المادة: خلية عصبية وميكرو

A to Z Library for university services

1. أوجد مشتق $\vec{r}_1$ و $\vec{r}_2$ بطريقتين حيث
 $\vec{r}_1 = (\ln(t), 0, \cos t)$
 $\vec{r}_2 = (0, t^2, e^t)$

$$(\vec{r}_1, \vec{r}_2) = \vec{r}_1 \cdot \vec{r}_2 + \vec{r}_1 \cdot \vec{r}_2 \quad \text{ط 1}$$

$$= \left(\frac{1}{t}\right)(0) + 0(t^2) + (-\sin t)(e^t) + \ln(t)(0) + 0(2t) + \cos t(e^t) =$$
$$= -e^t \sin t + e^t \cos t$$

$$\vec{r}_1'(t) = \left(\frac{1}{t}, 0, -\sin t\right) \quad \text{ط 2}$$

$$\vec{r}_2'(t) = (0, 2t, e^t)$$

$$(\vec{r}_1(t) \cdot \vec{r}_2(t))' = (0 + 0 + (\cos t)(e^t))' = (e^t \cos t)'$$

$$(\vec{r}_1(t) \cdot \vec{r}_2(t))' = e^t \cos t - e^t \sin t$$

2] ليكن $\vec{r}_1(t) = (t^2, 0, e^t)$ و $\vec{r}_2(t) = (t, \sin t, 1)$ اوجد $(\vec{r}_1 \wedge \vec{r}_2)$ بطريقتين

$$[\vec{r}_1 \wedge \vec{r}_2]' = [\vec{r}_1' \wedge \vec{r}_2] + [\vec{r}_1 \wedge \vec{r}_2']$$

$$\vec{r}_1'(t) = (2t, 0, e^t)$$

$$\vec{r}_2'(t) = (1, \cos t, 0)$$

$$\vec{r}_1' \wedge \vec{r}_2 = \begin{vmatrix} \vec{i} & \vec{j} & \vec{k} \\ 2t & 0 & e^t \\ 1 & \sin t & 1 \end{vmatrix}$$

$$= (0 - e^t \sin t) \vec{i} - (2t - t e^t) \vec{j} + (2t \sin t) \vec{k}$$

$$= -e^t \sin t \vec{i} - (2t - t e^t) \vec{j} + 2t \sin t \vec{k}$$

$$= (-e^t \sin t, -2t + t e^t, 2t \sin t)$$

$$\vec{r}_1 \wedge \vec{r}_2 = \begin{vmatrix} \vec{i} & \vec{j} & \vec{k} \\ t^2 & 0 & e^t \\ 1 & \cos t & 0 \end{vmatrix}$$

$$= (-e^t \cos t) \vec{i} + e^t \vec{j} + t^2 \cos t \vec{k}$$

$$= (-e^t \cos t, e^t, t^2 \cos t)$$

نقطة (*)

$$[\vec{r}_1, \vec{r}_2]' = (-e^t \sin t - e^t \cos t, 2t + t e^t + e^t, 2t \sin t + t^2 \cos t)$$

ط

$$\vec{r}_1 \wedge \vec{r}_2 = \begin{vmatrix} \vec{i} & \vec{j} & \vec{k} \\ t^2 & 0 & e^t \\ t & \sin t & 1 \end{vmatrix}$$

$$= (-e^t \sin t) \vec{i} - (t^2 - t e^t) \vec{j} + (t^2 \sin t) \vec{k}$$

$$(\vec{r}_1 \wedge \vec{r}_2)' = (-e^t \sin t - e^t \cos t) \vec{i} + (-2t + e^t + t e^t) \vec{j} + (2t \sin t + t^2 \cos t) \vec{k}$$