



كلية العلوم

القسم : الفيزياء

السنة : الثانية

المادة : ميكانيك فيزيائي ٢

المحاضرة : الاولى / نظري / كتابة

{{ مكتبة A to Z }}

مكتبة A to Z : Facebook Group

كلية العلوم ، كلية الصيدلة ، الهندسة التقنية

يمكنكم طلب المحاضرات برسالة نصية (SMS) أو عبر (What's app-Telegram) على الرقم 0931497960



الدكتور : عيسى عيسى

المحاضرة:

الأولى / نظرية



القسم: الفيزياء

السنة: الثانية

المادة: ميكانيك فيزيائي

التاريخ: / /

A to Z Library for university services

السرعة المطلقة والنسبية والحركة لنقطة مادية:

حالة متحركة نمرزي بأحرف صغيرة: $oxyz$

حالة ثابتة نمرزي بأحرف كبيرة: $OXYZ$

- تعريف: الحركة المطلقة هي حركة النقطة المادية بالنسبة للحالة الثابتة.

- الحركة النسبية: هي حركة النقطة المادية بالنسبة للحالة المتحركة.

- الحركة الحزبية: هي حركة النقطة المادية الناتجة عن حركة الحالة المتحركة.

- نغز من الحالة الثابتة: $X = X(t)$, $Y = Y(t)$

$Z = Z(t)$

نقطة من الحالة المتحركة: $x = x(t)$

$y = y(t)$, $z = z(t)$

ملاحظة: السرعة لمشتق بالنسبة للزمن.

$\vec{i}, \vec{j}, \vec{k}$

أسعة المحاور x, y, z للحالة المتحركة:

$\vec{I}, \vec{J}, \vec{K}$

للحالة الثابتة:

$\vec{e}_x, \vec{e}_y, \vec{e}_z$
 $\vec{e}_1, \vec{e}_2, \vec{e}_3$
 $\vec{u}$

نقطة متجهات القاعدة

 $\vec{v}$: السرعة المطلقة

 $\vec{v}$: السرعة النسبية

 $\vec{v}$: السرعة المجرية

 w_x : تسارع مطلق

 w_y : تسارع نسبي

 w_z : تسارع مجري

 $\vec{r}$: الاتجاه المطلق والنسبي ملحقه بالنسبة للزمن

لكن لدينا محاور $OXYZ$ ثابتة و $Oxyz$ حركية

 $\vec{r} = x\vec{i} + y\vec{j} + z\vec{k}$ شعاع موقع نقطة ما M المطلوب

لإيجاد مشتقة هذا الشعاع بالنسبة للزمن

$$\frac{d\vec{r}}{dt} = \frac{dx}{dt}\vec{i} + \frac{dy}{dt}\vec{j} + \frac{dz}{dt}\vec{k} + x\frac{d\vec{i}}{dt} + y\frac{d\vec{j}}{dt} + z\frac{d\vec{k}}{dt}$$

$$\frac{d\vec{r}}{dt} = \frac{d\vec{r}}{dt} \text{ المشتقات النسبية للشعاع } \vec{r}$$

بالنسبة للزمن

 $\vec{a}$

$\vec{r}$: شعاع موقع النقطة M حركية

$$\vec{a} = x \frac{d\vec{i}}{dt} + y \frac{d\vec{j}}{dt} + z \frac{d\vec{k}}{dt}$$

$$a_x = \vec{a} \cdot \vec{i} = x \frac{d\vec{i}}{dt} \cdot \vec{i} + y \frac{d\vec{j}}{dt} \cdot \vec{i} + z \frac{d\vec{k}}{dt} \cdot \vec{i}$$

$$a_y = \vec{a} \cdot \vec{j} = x \frac{d\vec{i}}{dt} \cdot \vec{j} + y \frac{d\vec{j}}{dt} \cdot \vec{j} + z \frac{d\vec{k}}{dt} \cdot \vec{j}$$

$$a_z = \vec{a} \cdot \vec{k} = x \frac{d\vec{i}}{dt} \cdot \vec{k} + y \frac{d\vec{j}}{dt} \cdot \vec{k} + z \frac{d\vec{k}}{dt} \cdot \vec{k}$$

قواعد متجهات العاصية:

$$\vec{e}_n \cdot \vec{e}_m = 1 \quad (1)$$

إذا كانت $n = m$

(2) إذا كانت مختلفتين $n \neq m$

$$\vec{e}_n \cdot \vec{e}_m = 0$$

$$\vec{e}_n \cdot \vec{e}_m = \frac{d\vec{e}_n}{dt} \cdot \vec{e}_m + \vec{e}_n \cdot \frac{d\vec{e}_m}{dt} \quad \text{المشتقة}$$

$$\Rightarrow \frac{d\vec{e}_n}{dt} \cdot \vec{e}_m = -\vec{e}_n \cdot \frac{d\vec{e}_m}{dt} \Rightarrow n = m \quad \frac{d\vec{e}_n}{dt} \cdot \vec{e}_m = 0$$

$$n \neq m \quad \frac{d\vec{e}_n}{dt} \cdot \vec{e}_m = -\vec{e}_n \cdot \frac{d\vec{e}_m}{dt}$$

الحركة القاربية معرفة والحركة المتناظرة قارباً معرفة:

$$w_x = \frac{d\vec{i}}{dt} \cdot \vec{r} \quad \text{نريد}$$

$$-w_x = \frac{d\vec{r}}{dt} \cdot \vec{j}$$

$$w_y = \frac{d\vec{j}}{dt} \cdot \vec{i}, \quad w_z = \frac{d\vec{i}}{dt} \cdot \vec{j}$$

$$\Rightarrow a_x = w_y z - w_z y$$

$$a_y = w_z x - w_x z$$

$$a_z = w_x y - w_y x$$

بأداة سطح $\vec{w}$:

$$\vec{w} = w_x \vec{i} + w_y \vec{j} + w_z \vec{k}$$

$$\Rightarrow \boxed{\vec{a} = \vec{w} \times \vec{r}}$$

$$\Rightarrow \frac{d\vec{r}}{dt} = \frac{d'\vec{r}}{dt} + \vec{w} \times \vec{r} \quad (*)$$

$$\frac{d\vec{r}}{dt} \text{ : مشتق مكانه } \vec{r}$$

$$\vec{w} \times \vec{r} \text{ : استواء منسوب للجهة المتحركة}$$

$$\frac{d'\vec{r}}{dt} \text{ : المشتق النسبي } \vec{r}$$

بعض الحالات الخاصة:

① إذا كانت المحلة $OxyZ$ ثابتة أو متحركة تتحرك بحركة

انسحابية فقط أي $\vec{\omega} = 0$ شتاع السرعة الزاوية

بقانون ب ★ $\frac{d\vec{r}}{dt} = \frac{d\vec{r}}{dt} \leftarrow$ متساويان

② إذا كان المتجه $\vec{r}$ مرتبطاً بشكل صلب مع المحلة المتحركة

$$\frac{d\vec{r}}{dt} = 0 \quad OxyZ$$

بقانون (★) $\frac{d\vec{r}}{dt} = \vec{\omega} \times \vec{r}$

③ إذا كان $\vec{r}$ ثابتاً في محلة الإحداثيات الثابتة فيكون مشتق

المطلق يساوي الصفر $\frac{d\vec{r}}{dt} = 0$

$$\Rightarrow \frac{d\vec{r}}{dt} = -\vec{\omega} \times \vec{r}$$

نظرية السرعة المركبة:

نقول إن السرعة المطلقة $\vec{v}_a$ لنقطة عادية خلال الحركة المركبة

تساوي المجموع الاتجاهي (النحائي) للسرعتين النسبية $\vec{v}_r$ و

الحركة $\vec{v}_a$

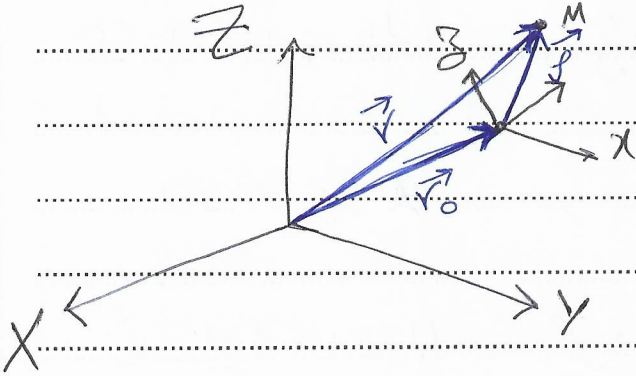
البرهان: $\vec{v}_a = \vec{v}_r + \vec{v}_a$

بفرض أن $\vec{r}$ و $\vec{v}_r$ موقع النقطة المادية M بالنسبة لكل

من الحالتين $OxyZ$ و $OxyZ$ وبفرض أن مبدأ المحلة المتحركة يتحدد

بشتاع للموضع المحلة $\vec{v}_a$

r_0 : هو متجه موقع مبدأ $Oxyz$ بالنسبة للمحطة الدائرية.



ومن الشكل : $r = r_0 + p$

بالاشتقاق بالنسبة للزمن

$$\frac{dr}{dt} = \frac{dr_0}{dt} + \frac{dp}{dt}$$

$\frac{dr_0}{dt}$: سرعة مبدأ المحطة المتحركة 2θ

$$\frac{dr}{dt} = \vec{v}_0 + \frac{dp}{dt} + \vec{\omega} \times \vec{p}$$

بالعرف لنضع : $\frac{dr}{dt} = \vec{v}_a$

سرعة نقطة $\frac{dp}{dt} = \vec{v}_r$

$$\frac{dr_0}{dt} = \vec{v}_0$$

$\vec{v}_0 + \vec{\omega} \times \vec{p}$ } سرعة مركبة
 مركبة الاستجابة
 دورانية متحركة
 للمحطة المتحركة

$$\vec{v}_a = \vec{v}_0 + \vec{v}_r \quad (*)$$

حيث $\vec{v}_a = \vec{v}_0 + \vec{\omega} \times \vec{p}$



مكتبة
A to Z