



كلية العلوم

القسم : الفيزياء

السنة : الثانية

المادة : كهرباء ومغناطيسية ١

المحاضرة : الاولى / نظري / د. سونران

{{ مكتبة A to Z }}

مكتبة A to Z : Facebook Group

كلية العلوم ، كلية الصيدلة ، الهندسة التقنية

يمكنكم طلب المحاضرات برسالة نصية (SMS) أو عبر (What's app-Telegram) على الرقم 0931497960

المقدمة الأولى

• مبادئ الحساب الشعاعي :

ندرس في هذا الفصل أهم المبادئ الأساسية في الحساب الشعاعي ، التي سنقدم عليها كثيراً للتعبير عن الخواص الرياضية والفيزيائية للحقلين الكهربائي والمغناطيسي اللذين يتخللان مجموعهما حقلاً وحيداً يخلق عليه اسم الحقن الكهربائي .

• 1-1. المقادير العددية والمقادير المتجهة : Scalars and Vectors

- إن المقدار العددي يمكن أن يكون موجباً أو سالباً . إن في قياسنا مقداراً سلمياً يعطينا عدداً جبرياً متبعاً بواحدة قياساً بغيره الدلالة على هذا المقدار . فمثلاً : $5m$ و $3Kg$ و $15S$ هي نتائج قياسات مقادير الطول والكتلة والزمن على الترتيب ، في عملية لواحدات الدولية ، والتي يرمز لها اختصاراً (SI) . حيث أن الكتلة هي مقدار عددي موجب ، بينما الكتلة الكهربائية يمكن أن تكون موجبة أو سالبة ، فشحنة الإلكترون سالبة بينما شحنة البروتون موجبة . وكذلك العمل هو مقدار عددي يمكن أن يكون موجباً أو سالباً ، كجهد الإضاءة هنا إلى أنه المقادير العددية لا تتعلق بالاتجاه في الفضاء .

- تدعى المقادير المقاسة التي تتعلق بالاتجاه في الفضاء بالمقادير المتجهة أو (المتجهة) (Vectors) ، مثل متجهة القوة \vec{F} ومتجهة السرعة \vec{v} ، ويختصر المقدار المتجه عن المقدار العددي بأنه لا يبين فقط بمعرفة قيمته العددية واحدة قياساً ، وإنما يتحدد تبعاً كالاتي العامة ، بأربعة عناصر هي : مقداره ، حامله (اتجاهه) ، جزيته ، وطويلته (أو قيمته العددية) .

يرتفع عادة للمقدار المتجه بحرف يعطوه سهم في حين يرمز لطويلته بالحرف نفسه بدون سهم فمثلاً : طولية المتجه (المتجه) \vec{A} هي A أو $|A|$.

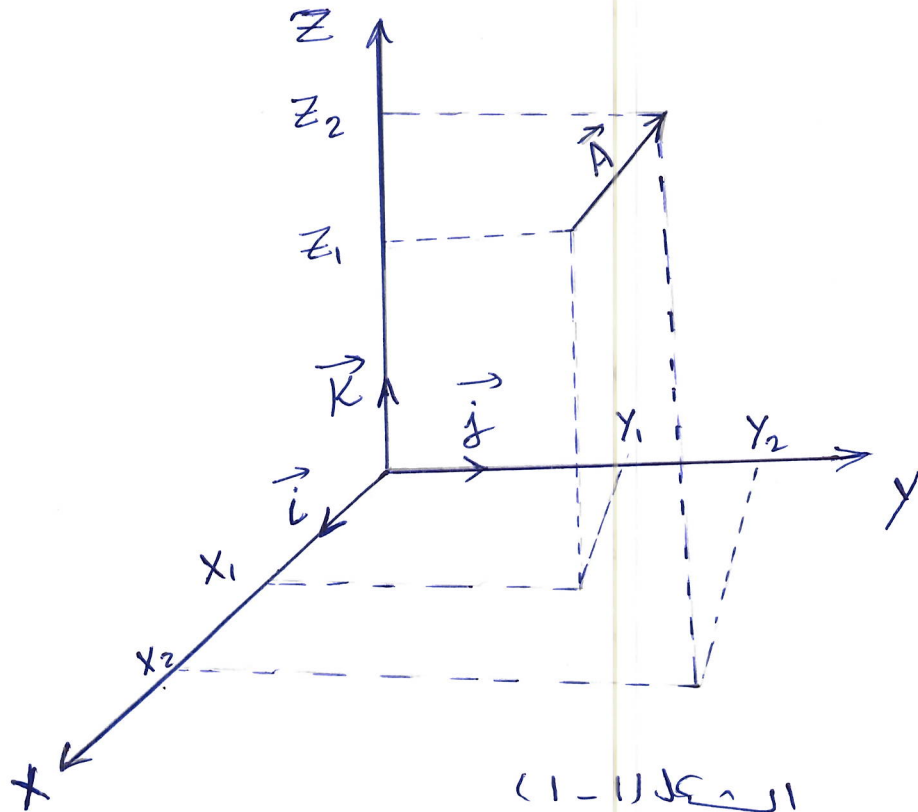
• تحتاج المقادير المجهولة لجبر من نوع خاص هو جبر المتجهات ، فمن أجل تحديد موقع متجه ما بالنسبة لمحطة الاحداثيات ثلاثية الأبعاد يلزمنا تحديد موقعي نقطة البداية ، والنزلة ، لهذا المتجه ، فإذا أخذنا على سبيل المثال المتجه \vec{A} كانت الاحداثيات الديكارتية لنقطتي البداية والنزلة على الترتيب (x_1, y_1, z_1) و (x_2, y_2, z_2)

وذلك كما في الشكل (1-1) . نستطيع القياس من المتجه \vec{A} بدلالة مركباته A_x, A_y, A_z على المحاور الاحداثية OX, OY, OZ على الترتيب التالي:

$$\vec{A} = A_x \vec{i} + A_y \vec{j} + A_z \vec{k} \quad (1-1)$$

حيث: $\vec{i}, \vec{j}, \vec{k}$ متجهات الواسطة على المحاور الاحداثية الثلاثة.

وكذلك: $A_x = x_2 - x_1$ ، $A_y = y_2 - y_1$ ، $A_z = z_2 - z_1$



مركبات المتجه \vec{A} على المحاور الاحداثية هي المحلة الديكارتية

فقول عن المتجهين \vec{A} و \vec{B} أنهما متساويان إذا تساوت مركباتهما المتناظرة على المحاور الإحداثية ونكتب ذلك :

$$\vec{A} = \vec{B} \Leftrightarrow A_x = B_x \text{ و } A_y = B_y \text{ و } A_z = B_z \quad (1-2)$$

بالإضافة للجهة الديكارتية ، يمكن استخدام الجهة الأسطوانية أو الكروية .

1-2- الجداء السلمي لمتجهين : Scalar product

نعرف الجداء السلمي لمتجهين \vec{A}_1 و \vec{A}_2 بأنه المقدار السلمي الناتج عن جداء طوليهما لمتجهين الأول مع طوليهما الثاني في جيب الزاوية المحصورة بينهما . ونكتب ذلك رياضياً بالعلاقة التالية :

$$\vec{A}_1 \cdot \vec{A}_2 = |\vec{A}_1| \cdot |\vec{A}_2| \cos(\vec{A}_1, \vec{A}_2) \quad (1-3)$$

ويمكن كتابة هذا الجداء بدلالة مركبات هذين المتجهين على المحاور الإحداثية الثلاثة المتعامدة .

فإذا فرضنا أن مركبات المتجه \vec{A}_1 هي : (x_1, y_1, z_1)

وأن مركبات المتجه \vec{A}_2 هي : (x_2, y_2, z_2)

وأن $\vec{i}, \vec{j}, \vec{k}$ أسعة الواحدة على محاور الإحداثية الثلاثة المتعامدة ، فإننا نحصل على العلاقة التالية :

$$\vec{A}_1 \cdot \vec{A}_2 = x_1 x_2 + y_1 y_2 + z_1 z_2 \quad (1-4)$$

يتمتع الجداء السلمي لمتجهين بالخواص التالية :

$$1) \vec{A}_1 \cdot \vec{A}_2 = \vec{A}_2 \cdot \vec{A}_1$$

$$2) (\alpha \vec{A}_1) \cdot (\beta \vec{A}_2) = \alpha \beta \vec{A}_1 \cdot \vec{A}_2$$

حيث : α و β أعداد حقيقية .

$$3) \vec{A} (\vec{A}_1 + \vec{A}_2 + \dots + \vec{A}_n) = \vec{A} \vec{A}_1 + \vec{A} \vec{A}_2 + \dots + \vec{A} \vec{A}_n$$

أي أن الجداء الضرب التوزع .

نكتب (1) : برهن صحة العلاقة :

$$\vec{A}_1 \cdot \vec{A}_2 = x_1 x_2 + y_1 y_2 + z_1 z_2$$

$$\vec{A}_1 \cdot \vec{A}_2 = (x_1 \vec{i} + y_1 \vec{j} + z_1 \vec{k}) \cdot (x_2 \vec{i} + y_2 \vec{j} + z_2 \vec{k}) \quad \text{كل: لدينا}$$

$$\begin{aligned} &= (x_1 x_2 \vec{i} \cdot \vec{i} + x_1 y_2 \vec{i} \cdot \vec{j} + x_1 z_2 \vec{i} \cdot \vec{k}) + \\ &+ y_1 x_2 \vec{j} \cdot \vec{i} + y_1 y_2 \vec{j} \cdot \vec{j} + y_1 z_2 \vec{j} \cdot \vec{k} + \\ &+ z_1 x_2 \vec{k} \cdot \vec{i} + z_1 y_2 \vec{k} \cdot \vec{j} + z_1 z_2 \vec{k} \cdot \vec{k} \end{aligned}$$

وبما ستفاد من العلاقة (3-1)

$$\vec{A}_1 \cdot \vec{A}_2 = A_1 \cdot A_2 \cdot \cos(\vec{A}_1, \vec{A}_2)$$

نجد أن :

$$\vec{i} \cdot \vec{i} = \vec{j} \cdot \vec{j} = \vec{k} \cdot \vec{k} = 1$$

لأن θ بين كل من المتجهات \vec{i} و \vec{j} والصفر وبالتالي $\theta = 0$ و $\theta = 1$ و

وكذلك لدينا :

$$\vec{i} \cdot \vec{j} = \vec{j} \cdot \vec{k} = \vec{k} \cdot \vec{i} = 0$$

لأن $\theta = \frac{\pi}{2}$ وبالتالي $\theta = 0$ و $\theta = 1$ بالتالي العلاقة السابقة نجد أن :

$$\vec{A}_1 \cdot \vec{A}_2 = x_1 x_2 + y_1 y_2 + z_1 z_2$$

وهو المطلوب .

نستنتج لذلك من العلاقة ((1-4)) أن طول الشعاع \vec{A} بدلالة مركباته على المحاور الإحداثية الثلاثة المتعامدة يعطى بالعلاقة التالية:

$$A = \sqrt{x^2 + y^2 + z^2} \quad ((1-5))$$

3-1: الجداء الشعاعي الشعاعي Vector product

يعرف الجداء الشعاعي \vec{A}_1 ، \vec{A}_2 مثلاً بأنه الشعاع \vec{B} ونكتب ذلك بالشكل:

$$\vec{B} = \vec{A}_1 \wedge \vec{A}_2$$

ويكون الشعاع \vec{B} عمودياً على المستوى الممتد بالشعاعين \vec{A}_1 و \vec{A}_2 في النقطة التي تترسمان فلا، وجرته تتعين بقاعدة الأصابع الثلاثة لليد اليمنى، حيث نوجه إصبعنا باتجاه المحبب الأول \vec{A}_1 وإصبعنا باتجاه الشعاع الثاني \vec{A}_2 فتكون الكفة لورلة باتجاه الشعاع الثالث \vec{B} . أو وفق دوران اليمين، حيث عندما يدور \vec{A}_1 باتجاه \vec{A}_2 كمن يدور عليه فإننا نتقدم باتجاه \vec{B} .

أما القيمة العددية للجداء الشعاعي فتعطى بالعلاقة التالية:

$$B = A_1 \cdot A_2 \cdot \sin(\angle \vec{A}_1, \vec{A}_2) \quad ((1-6))$$

ويمكن كتابة الجداء الشعاعي (الخارجي) شعاعين بدلالة مركباتها على المحاور الإحداثية المتعامدة كما يلي:

$$\vec{B} = \vec{A}_1 \wedge \vec{A}_2 = \begin{vmatrix} \vec{i} & \vec{j} & \vec{k} \\ x_1 & y_1 & z_1 \\ x_2 & y_2 & z_2 \end{vmatrix} \quad ((1-7))$$

$$= (x_1 z_2 - x_2 z_1) \vec{i} + (z_1 x_2 - x_1 z_2) \vec{j} + (x_1 y_2 - x_2 y_1) \vec{k}$$

4- بعض خواص الجداء المتجهي :

تتمتع الجداء المتجهي للأمتة بالخواص التالية :

$$1) \vec{A} \wedge \vec{A} = \vec{A} \times \vec{A} = 0$$

$$2) \vec{A}_1 \times \vec{A}_2 = - \vec{A}_2 \times \vec{A}_1$$

لا يقل التبادلي :

$$3) \alpha \vec{A}_1 \times \beta \vec{A}_2 = \alpha \beta \vec{A}_1 \times \vec{A}_2$$

$$4) \vec{A} \times (\vec{A}_1 + \vec{A}_2 + \dots + \vec{A}_n) = \vec{A} \times \vec{A}_1 + \vec{A} \times \vec{A}_2 + \dots + \vec{A} \times \vec{A}_n$$

$$5) (\vec{A} + \vec{B}) \times (\vec{C} + \vec{D}) = \vec{A} \times \vec{C} + \vec{A} \times \vec{D} + \vec{B} \times \vec{C} + \vec{B} \times \vec{D}$$

5-1 : جداء ثلاث متجهات لعدة حالات :

1- حالة $\vec{A} \cdot (\vec{B} \times \vec{C})$: إنه ناتج هذا الجداء هو مقدار متجه حامله هو حامل المتجه \vec{A} وجنسه مع إشارة الجداء $\vec{B} \cdot \vec{C}$ ، أما طولية فهو ناتج جداء طولية المتجه \vec{A} بالمقدار $BC \sin \theta$ حيث θ الزاوية المحصورة بين \vec{B} و \vec{C} .

2- حالة الجداء المتكامل $\vec{A} \cdot (\vec{B} \times \vec{C})$: إنه ناتج هذا الجداء هو مقدار سلمي يساوي حجم متوازي السطوح H المقام على المتجهات الثلاثة \vec{A} و \vec{B} و \vec{C} ، وبأخذ السطوح المتكاملة يمكن أن نكتب :

$$\vec{A} \cdot (\vec{B} \times \vec{C}) = \vec{C} \cdot (\vec{A} \times \vec{B}) = \vec{B} \cdot (\vec{C} \times \vec{A}) = \tau \quad (1-8)$$

3- حالة الجداء المتجه لثلاثة متجهات

لأننا نأخذ الجداء هذا هو مقدار متجه عمودي على كلا من المتجه \vec{A} ، المتجه $\vec{B} \times \vec{C}$ ، والمتجه \vec{C} ، هذا الجداء أنه ليس بتعطيل في كل مجموع جداولين متجهين.

$$\vec{A} \times (\vec{B} \times \vec{C}) = \vec{B} \cdot (\vec{A} \cdot \vec{C}) - (\vec{A} \cdot \vec{B}) \cdot \vec{C} \quad (1-9)$$

تعد العلاقة السابقة ((1-9)) اسم "قانون جيبس".

6- مشتق متجه تابع لوسيط: Derivative of a vector

إذا كان المتجه \vec{A} تابعاً لوسيط، وليكن الزمن مثلاً أي $\vec{A}(t)$ ، فإن مركباته على المحاور الثلاثة المتعامدة تصبح توابعاً للزمن أيضاً ونكتب:

$$X(t) \text{ و } Y(t) \text{ و } Z(t)$$

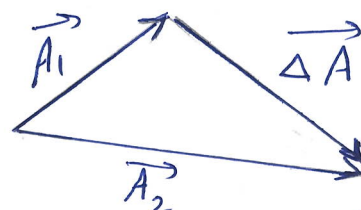
فإذا فرضنا \vec{A}_1 و \vec{A}_2 متجهي المتجه \vec{A} في الحظتين t_1 و t_2 فلتفب الفرق بين هذين المتجهين $\Delta \vec{A}$ الشكل (1-2).

لأن مركبات المتجه \vec{A}_1 هي (x_1, y_1, z_1) ومركبات المتجه \vec{A}_2 هي (x_2, y_2, z_2) فتكون مركبات المتجه $\Delta \vec{A}$ هي:

$$\Delta X = X_2 - X_1$$

$$\Delta Y = Y_2 - Y_1$$

$$\Delta Z = Z_2 - Z_1$$



الشكل (1-2)
مثل فرق متجهين

ليكن $\Delta t = t_2 - t_1$ فتكون مركبات الشعاع :

$$\frac{\Delta \vec{A}}{\Delta t} = \frac{\vec{A}_2 - \vec{A}_1}{t_2 - t_1}$$

حيث :

$$\frac{\Delta x}{\Delta t}, \frac{\Delta y}{\Delta t}, \frac{\Delta z}{\Delta t}$$

وعندما يتناهي Δt إلى الصفر فإن المركبات السابقة تتناهي إلى المشتقات الجزئية التالية :

$$\frac{dx}{dt}, \frac{dy}{dt}, \frac{dz}{dt}$$

نسعى الشعاع الذي يعبر المشتقات الثلاثة السابقة مركبات له، مشتق الشعاع \vec{A} ونرمزه بالرمز $\frac{d\vec{A}}{dt}$ ونكتبه علاقة شعاعية التالية

$$\frac{d\vec{A}}{dt} = \frac{dx}{dt} \vec{i} + \frac{dy}{dt} \vec{j} + \frac{dz}{dt} \vec{k} \quad (1-10)$$

هذه العلاقة الأضيق معروفة كثيراً في علم الحركة ونتمكن بواسطتها من تعريف سعات السرعة والتسارع، وتدل أيضاً على أن مركبات المشتقات هي مشتقات مركبات الشعاع.

1-7: تدرج تابع الاحداثيات (شعاع التدرج) : Gradient
1-7-1: تعريف التدرج :

ليكن M نقطة ماض الغزالي مضيئة بواسطة إحداثيات x, y, z على المحاور الاحداثية المتعامدة. وليكن وله مشتقات جزئية في تلك النقطة $U(x, y, z)$ تابعاً مستمراً

فيعين تغير U بجوار النقطة M بالمشتقات الجزئية التالية:

$$\frac{\partial U}{\partial x}, \quad \frac{\partial U}{\partial y}, \quad \frac{\partial U}{\partial z}$$

تتمكنوا لجهة هذه المشتقات الجزئية معرفة تغير U عند انتقاله من M إلى أية نقطة قريبة جداً منها M' .
لتفرض أنه مركبات الشعاع:

$$\overrightarrow{MM'} = d\overrightarrow{M} \quad \text{حيث} \quad dx, dy, dz \quad \text{فيكون تغير} \quad U \quad \text{هو:}$$

$$dU = \frac{\partial U}{\partial x} dx + \frac{\partial U}{\partial y} dy + \frac{\partial U}{\partial z} dz \dots (12-1)$$

فيكون تخميناً هذه المعادلة بشكل أبسط بإدخال شعاع مركباته هي:

$$\frac{\partial U}{\partial x}, \quad \frac{\partial U}{\partial y}, \quad \frac{\partial U}{\partial z}$$

يسمى شعاع الدرج، ويرمز له اختصاراً بالرمز grad ، وبالتالي فإن عبارة dU الواردة في المعادلة (12-1) تكتب على الشكل:

$$dU = \overrightarrow{\text{grad} U} \cdot d\overrightarrow{M} \quad (13-1)$$

حيث أن:

$$\overrightarrow{\text{grad} U} = \frac{\partial U}{\partial x} \vec{i} + \frac{\partial U}{\partial y} \vec{j} + \frac{\partial U}{\partial z} \vec{k} \quad (14-1)$$

1-7-2: المعنى الهندسي للدرج.

لتعتبر سطح السوية المعين بالمعادلة التالية:

$$U(x, y, z) = \text{cte} = \text{ثابت}$$

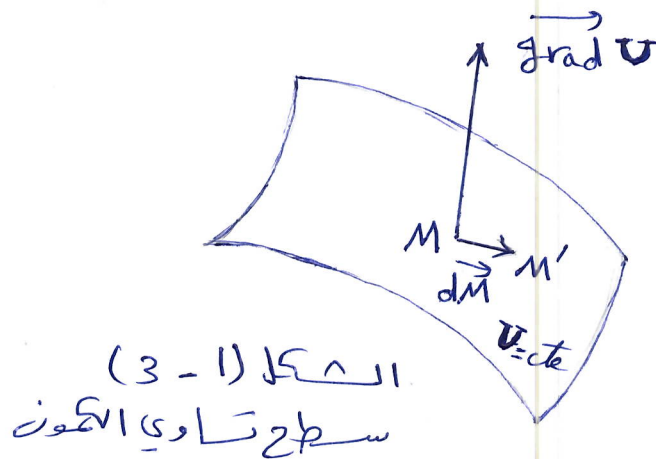
والذي يمر بالنقطة M ، ولنعتبر $d\overrightarrow{M}$ انتقالاً صغيراً على هذا السطح، فيكون لدينا من أجل هذا الانتقال $dU = 0$ ونجد بالتالي بالاعتماد على العلاقة (13-1) أن:

$$\overrightarrow{\text{grad} U} \cdot d\overrightarrow{M} = 0$$

وهذا يعني أن $\vec{\text{grad}} U$ عمودي على الانتقال dM من مكان صفاء. لنفترض انتقالاً آخر عمودياً على سطح السوية M بمقدار dM وصحلاً في اتجاه تزايد U أي أنه:

$$\vec{\text{grad}} U \cdot dM \rightarrow 0$$

وذلك اعتماداً على العلاقة ((13-1)) .



نتج من ذلك أن $\vec{\text{grad}} U$ ، dM لهما نفس الاتجاه ونفس الجهة أيهما أي أنه $\vec{\text{grad}} U$ هو شعاع موجب باتجاه القيم المتزايدة التابع U وتصبح قيمته عظيمة في هذه الحالة:

$$dU = \vec{\text{grad}} U \cdot dM, \text{ و } dU = \vec{\text{grad}} U \cdot dn$$

أي أنه:

$$\vec{\text{grad}} U = \frac{dU}{dn} \quad \text{« 15-1 »}$$

وليس المهم $\frac{dU}{dn}$ بالمستوى الناظم لـ U . وهذا الاتجاه الناظم

يعمل الاتجاه الذي يكون وفق تزايد التابع أعظم ما يمكن.

وتشير العلاقة الأخيرة ((15-1)) على أنه شعاع التدرج مفضلاً أصلياً مستقلاً عن وجود جهات الإحداثيات، وذلك بفعل ما توحي به تعريفه ((14-1)) .

٨-١: تفرقة شعاع: Divergence

لننظر في X و Y و Z لمركبات شعاع الحقل \vec{A} لنقله M . لحلقه اسم تفرقة \vec{A} الذي يرمز له اختصاراً بالرمز $\text{div } \vec{A}$ على المقدار المتجهي.

$$\text{div } \vec{A} = \frac{\partial X}{\partial x} + \frac{\partial Y}{\partial y} + \frac{\partial Z}{\partial z} \quad (16-1)$$

ويؤرخ بالموثر التقاطعي $\vec{\nabla}$ (المسند نبلا Nabla) والذي يعطى بالعلاقة التالية:

$$\vec{\nabla} = \frac{\partial}{\partial x} \vec{i} + \frac{\partial}{\partial y} \vec{j} + \frac{\partial}{\partial z} \vec{k} \quad (17-1)$$

حيث:

$\frac{\partial}{\partial x}$ و $\frac{\partial}{\partial y}$ و $\frac{\partial}{\partial z}$ هي مركبات الموثر نبلا $\vec{\nabla}$ على المحاور x, y, z المتعامدة.

فلننته علاقة تفرقة شعاع (16-1) على شكل جداء سلمي:

$$\text{div } \vec{A} = \vec{\nabla} \cdot \vec{A} \quad (18-1)$$

وكذلك يمكن كتابة العلاقة الشرع باستخدام الموثر $\vec{\nabla}$ على الشكل الآتي:

$$\text{grad } U = \vec{\nabla} \cdot U \quad (19-1)$$

ومن المهم أن نذكر أن عملية ضرب الموثر بمقدار ما يجب مراعاة احتراماً ترتيب المتجهات إذ أن المقدار $(\vec{\nabla} \cdot U)$ مثلاً يختلف عن المقدار $U(\vec{\nabla} \cdot U)$

1-9- دوار حقل شعاعي أو لدوار : Rotational

إنَّ دوار المقدار المجهول هو مقدار متجهي، وهو لمقدار الثاني الذي وصف تغير الحقل المجهول من نقطة إلى أخرى في الفضاء.

نعرف دوار حقل شعاعي \vec{A} مركباته على المحاور الإحداثية المقامة x, y, z في نقطة ما M إحداثيات (x, y, z) بأنه الشعاع، الذي يسميه اختصاراً $\vec{rot A}$ والذي يعطى بالعلاقة التالية:

$$\vec{B} = \vec{rot A} = \vec{\nabla} \wedge \vec{A} \quad (1-20)$$

حيث $\vec{\nabla}$ على مركبات الدوار من شرطين الأولي:

$$\vec{B} = \vec{rot A} = \begin{vmatrix} \vec{i} & \vec{j} & \vec{k} \\ \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} & \frac{\partial}{\partial z} \\ x & y & z \end{vmatrix}$$

$$\vec{B} = \vec{rot A} = \left(\frac{\partial z}{\partial y} - \frac{\partial y}{\partial z} \right) \vec{i} + \left(\frac{\partial x}{\partial z} - \frac{\partial z}{\partial x} \right) \vec{j} + \left(\frac{\partial y}{\partial x} - \frac{\partial x}{\partial y} \right) \vec{k} \quad (1-21)$$

إذاً دوار شعاع مثل \vec{A} هو عبارة عن شعاع \vec{B} عمودي على مستوى الذي يكون \vec{A} و $\vec{\nabla}$.

2- بعض البرهان على صحة الملاحظات التالية

$$\vec{\text{grad}}(U \cdot V) = U \vec{\text{grad}} V + V \vec{\text{grad}} U \quad ((1-25))$$

$$\text{div}(U \cdot \vec{A}) = U \cdot \vec{\text{div}} A + \vec{A} \vec{\text{grad}} U \quad ((1-26))$$

$$\text{div}(\vec{A} \wedge \vec{B}) = -\vec{A} \cdot \vec{\text{rot}} B + B \cdot \vec{\text{rot}} A \quad ((1-27))$$

$$\vec{\text{rot}}(\vec{\text{grad}} U) = 0 \quad ((1-28))$$

$$\text{div}(\vec{\text{rot}} A) = 0 \quad ((1-29))$$

$$\text{div}(\vec{\text{grad}} U) = \nabla^2 U \quad ((1-30))$$

كما نورد بعض العلاقات الخاصة بالمتجهات:

$$\vec{\nabla} \cdot (U \cdot V) = U(\vec{\nabla} \cdot V) + V(\vec{\nabla} \cdot U) \quad ((1-31))$$

$$\vec{\nabla} \cdot (U \cdot \vec{A}) = (\vec{\nabla} \cdot U) \cdot \vec{A} + U(\vec{\nabla} \cdot \vec{A}) \quad ((1-32))$$

$$\vec{\nabla} \times (U \cdot \vec{A}) = (\vec{\nabla} \cdot U) \cdot \vec{A} + U(\vec{\nabla} \cdot \vec{A}) \quad ((1-33))$$

$$\vec{\nabla} \cdot (\vec{A} \times \vec{B}) = \vec{B} \cdot (\vec{\nabla} \times \vec{A}) - \vec{A} \cdot (\vec{\nabla} \times \vec{B}) \quad ((1-34))$$

$$\vec{\nabla} \cdot (\vec{A} \cdot \vec{B}) = (\vec{B} \cdot \vec{\nabla}) \cdot \vec{A} + (\vec{A} \cdot \vec{\nabla}) \cdot \vec{B} + \vec{B}(\vec{\nabla} \cdot \vec{A}) + \vec{A} \times (\vec{\nabla} \times \vec{B}) \quad ((1-35))$$

$$\vec{\nabla} \times (\vec{A} \times \vec{B}) = (\vec{B} \cdot \vec{\nabla}) \cdot \vec{A} - (\vec{A} \cdot \vec{\nabla}) \cdot \vec{B} + \vec{A}(\vec{\nabla} \cdot \vec{B}) - \vec{\nabla} \cdot \vec{B}(\vec{\nabla} \cdot \vec{A}) \quad ((1-36))$$

١-٥ : الابلاسي « Laplacian »

يلحق اسم الابلاسي ويرمز له اختصاراً بالرمز ∇^2 أو بالرمز Δ ((دلتا)) على مقدار التام، في جملة الاحداثيات الديكارتية .

$$\vec{\nabla} \cdot \vec{\nabla} = \nabla^2 = \Delta = \frac{\partial^2}{\partial x^2} + \frac{\partial^2}{\partial y^2} + \frac{\partial^2}{\partial z^2} \quad ((1-22))$$

الذي يعني أنه طبق على تابع سلمي فتصل على مقدار سلمي .

$$\nabla^2 U = \frac{\partial^2 U}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 U}{\partial y^2} + \frac{\partial^2 U}{\partial z^2} = \vec{\nabla} \cdot \vec{\nabla} U = \text{div}(\vec{\text{grad}} U) \quad ((1-23))$$

أو على صقل سلمي مركباته X و Y و Z فتصل على مقدار سلمي :

$$\nabla^2 \vec{A} = \frac{\partial^2 \vec{A}}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 \vec{A}}{\partial y^2} + \frac{\partial^2 \vec{A}}{\partial z^2} = \vec{i} \nabla^2 X + \vec{j} \nabla^2 Y + \vec{k} \nabla^2 Z$$

والذي يعني الابلاسي السلمي .

١-٦ : بعض القواعد في حساب المؤثرات :

إذا رمزنا بـ op لأي من المؤثرات السابقة فتجدون بسهولة :

١- op جميع المؤثرات خطية ، أي أن :

$$op(a+b) = op a + op b$$

$$\text{rot}(\vec{A} + \vec{B}) = \text{rot} \vec{A} + \text{rot} \vec{B}$$

فمثلاً

$$\nabla^2(\vec{A} + \vec{B}) = \nabla^2 \vec{A} + \nabla^2 \vec{B}$$

تمرين 1

برهن صحة العلاقة التالية:

$$\vec{\text{grad}}(U \cdot V) = U \vec{\text{grad}} V + V \vec{\text{grad}} U$$

الكل: نثبت استناداً إلى علاقة المرح:

$$\vec{\text{grad}}(U \cdot V) = \vec{i} \frac{\partial}{\partial x}(U \cdot V) + \vec{j} \frac{\partial}{\partial y}(U \cdot V) + \vec{k} \frac{\partial}{\partial z}(U \cdot V)$$

في أي نقطة:

$$\vec{\text{grad}}(U \cdot V) = \vec{i} \left(U \frac{\partial V}{\partial x} + V \frac{\partial U}{\partial x} \right) + \vec{j} \left(U \frac{\partial V}{\partial y} + V \frac{\partial U}{\partial y} \right) + \vec{k} \left(U \frac{\partial V}{\partial z} + V \frac{\partial U}{\partial z} \right)$$

$$\begin{aligned} \Rightarrow \vec{\text{grad}}(U \cdot V) &= U \left(\vec{i} \frac{\partial V}{\partial x} + \vec{j} \frac{\partial V}{\partial y} + \vec{k} \frac{\partial V}{\partial z} \right) + \\ &+ V \left(\vec{i} \frac{\partial U}{\partial x} + \vec{j} \frac{\partial U}{\partial y} + \vec{k} \frac{\partial U}{\partial z} \right) \\ &= U \cdot \vec{\text{grad}} V + V \vec{\text{grad}} U \end{aligned}$$

وهو المطلوب

تمرين 2: سنعلم لنا العلاقة التالية:

$$\vec{A} = 3\vec{i} - \vec{j} + 2\vec{k}$$

$$\vec{B} = 2\vec{i} + \vec{j} - \vec{k}$$

$$\vec{C} = \vec{i} - 2\vec{j} + 2\vec{k}$$

$$(\vec{A} \times \vec{B}) \times \vec{C} \quad (\text{P} \text{ صحیح})$$

$$\vec{A} \times (\vec{B} \times \vec{C}) \quad (\text{B})$$

$$\vec{A} \times \vec{B} = \begin{vmatrix} \vec{i} & \vec{j} & \vec{k} \\ 3 & -1 & 2 \\ 2 & 1 & -1 \end{vmatrix} = -\vec{i} + 7\vec{j} + 5\vec{k} \quad (\text{P} \text{ صحیح})$$

$$\vec{A} \times \vec{B} \times \vec{C} = (-\vec{i} + 7\vec{j} + 5\vec{k}) \times (\vec{i} - 2\vec{j} + 2\vec{k})$$

$$= \begin{vmatrix} \vec{i} & \vec{j} & \vec{k} \\ -1 & 7 & 5 \\ 1 & -2 & 2 \end{vmatrix} = 24\vec{i} + 7\vec{j} - 5\vec{k}$$

(B)

$$\vec{B} \times \vec{C} = \begin{vmatrix} \vec{i} & \vec{j} & \vec{k} \\ 2 & 1 & -1 \\ 1 & -2 & 2 \end{vmatrix} = -5\vec{j} - 5\vec{k}$$

$$\vec{A} \times (\vec{B} \times \vec{C}) = (3\vec{i} - \vec{j} + 2\vec{k}) \times (-5\vec{j} - 5\vec{k})$$

$$= \begin{vmatrix} \vec{i} & \vec{j} & \vec{k} \\ 3 & -1 & 2 \\ 0 & -5 & -5 \end{vmatrix} = 15\vec{i} + 15\vec{j} - 15\vec{k}$$

$$(\vec{A} \times \vec{B}) \times \vec{C} \neq \vec{A} \times (\vec{B} \times \vec{C})$$

• في عملية الاحداثيات الديكارسية يمكن التعبير عن تفرقة شتاع رياضياً كما يلي :

$$\vec{A} = A_x(x, y, z)\vec{i} + A_y(x, y, z)\vec{j} + A_z(x, y, z)\vec{k}$$

فإن تفرقه (divergence) يعطى بالعلاقة :

$$\text{div } \vec{A} = \vec{\nabla} \cdot \vec{A} = \frac{\partial A_x}{\partial x} + \frac{\partial A_y}{\partial y} + \frac{\partial A_z}{\partial z}$$

وهذا المقدار كمية قياسية (Scalar) وليست متجهة .

*** دوار حقل شعاعي أو الدوار Rotational

التعريف الفيزيائي :

الدوار :

هو مقدار عددي دوران أو التفاف متجه مجال حول نقطة معينة .

أي أنه يعبر عن الخاصية الدورانية للمجال المتجهي في الفضاء .

بعبارة أخرى :

الدوار عند نقطة يعطي محور واتجاه الدوران المحلي للمجال المتجهي ومقداره يعبر عن شدة هذا الدوران .

• في عملية الاحداثيات الديكارسية يمكن التعبير عن دوار حقل شعاعي رياضياً كما يلي :

$$\vec{A} = A_x(x, y, z)\vec{i} + A_y(x, y, z)\vec{j} + A_z(x, y, z)\vec{k}$$

فإن الدوار يُعرف رياضياً بأنه ناتج الضرب الاتجاهي بين متجه الشدح $\vec{\nabla}$ والمتجه \vec{A} حيث :

$$\vec{\nabla} = \frac{\partial}{\partial x}\vec{i} + \frac{\partial}{\partial y}\vec{j} + \frac{\partial}{\partial z}\vec{k}$$

$$\vec{\text{rot}} A = \vec{\nabla} \times \vec{A} = \begin{vmatrix} \vec{i} & \vec{j} & \vec{k} \\ \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} & \frac{\partial}{\partial z} \\ A_x & A_y & A_z \end{vmatrix} = \left(\frac{\partial A_z}{\partial y} - \frac{\partial A_y}{\partial z} \right) \vec{i} + \left(\frac{\partial A_x}{\partial z} - \frac{\partial A_z}{\partial x} \right) \vec{j} + \left(\frac{\partial A_y}{\partial x} - \frac{\partial A_x}{\partial y} \right) \vec{k}$$

وهذا المقدار هو متجه (وليست كمية قياسية على العكس) .

*** الابلاسي (Laplacian) ***

المفاهيم الفيزيائية :

الابلاسي : يُرمز له بـ (∇^2) وهو مؤثر تفاضلي من الدرجة الثانية يُطبق على دالة قياسية أو متجهة ويعيد دالة نفس الجيمية فيزيائية عن متوسط قيمها حول نقطة معينة .
 بصفة أخرى : الابلاسي في نقطة يعبر عن الفرق بين قيمة الدالة عند تلك النقطة ومتوسط قيمها في جوارها الصغير .

في حالة الاصليات الديكارتية يمكن التعبير عن الابلاسي رياضياً كالتالي :

1- اذا كانت لدينا دالة قياسية (تابع حلي) : $U = U(x, y, z)$

$$\nabla^2 U = \frac{\partial^2 U}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 U}{\partial y^2} + \frac{\partial^2 U}{\partial z^2} = \vec{\nabla} \cdot \vec{\nabla} U =$$

2 - اذا كانت لدينا حقل شعاعي (مجال متجهي) :

$$\vec{A} = A_x(x, y, z)\vec{i} + A_y(x, y, z)\vec{j} + A_z(x, y, z)\vec{k}$$

$$\vec{\nabla}^2 \vec{A} = \frac{\partial^2 \vec{A}}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 \vec{A}}{\partial y^2} + \frac{\partial^2 \vec{A}}{\partial z^2} = \vec{i} \nabla^2 A_x + \vec{j} \nabla^2 A_y + \vec{k} \nabla^2 A_z$$

$$= \vec{i} \nabla^2 A_x + \vec{j} \nabla^2 A_y + \vec{k} \nabla^2 A_z$$

وبهذا الابلاسي الشعاعي .