



كلية العلوم

القسم : الفيزياء

السنة : الثانية

١

المادة : اهتزازات وامواج

المحاضرة : ملحق الثالثة/نظري/دكتور

{{{ A to Z مكتبة }}}}

مكتبة A to Z Facebook Group

كلية العلوم ، كلية الصيدلة ، الهندسة التقنية

يمكنكم طلب المحاضرات برسالة نصية (SMS) أو عبر (What's app-Telegram) على الرقم 0931497960

٦



المحاضرة الرابعة لمقرر الاهتزازات والأمواج لطلاب السنة الثانية فيزياء - د. سمر عمران

تركيب حركتين متعامدتين لهما التواتر نفسه:

نصف الحركتان التوافقيتان المركبتان للحركة المحصلة باختيار مناسب للحظة البدء $t = 0$ بالعلاقتين:

$$\left. \begin{array}{l} x(t) = A_1 \cos(wt) \\ y(t) = A_2 \cos(wt + \varphi) \end{array} \right\} \quad (1)$$

φ : فرق الطور البدئي .

نحصل على معادلة المسار للحركة المركبة في المستوى oxy بحذف الزمن t .

نكتب العلاقتين (1) بالشكل التالي:

$$\begin{aligned} \frac{x}{A_1} &= \cos(wt) \\ \frac{y}{A_2} &= \cos(wt) \cos(\varphi) - \sin(wt) \sin(\varphi) \\ \Rightarrow \frac{y}{A_2} &= \frac{x}{A_1} \cos(\varphi) - \sin(wt) \sin(\varphi) \Rightarrow \frac{x}{A_1} \cos(\varphi) - \frac{y}{A_2} = \sin(wt) \sin(\varphi) \quad (*) \end{aligned}$$

وينتريع الطرفين وإجراء بعض الإصلاحات بعد تبديل $\sin^2(wt)$ بما يساويها من العلاقة الأولى:

$$\sin^2(wt) = 1 - \cos^2(wt) = 1 - \left(\frac{x}{A_1} \right)^2 \quad (**)$$

نحصل على العلاقة التالية:

$$\left(\frac{x}{A_1}\right)^2 + \left(\frac{y}{A_2}\right)^2 - 2\left(\frac{x}{A_1}\right)\left(\frac{y}{A_2}\right)\cos(\varphi) - \sin^2(\varphi) = 0 \quad (2)$$

التي تمثل بشكل عام معادلة قطع ناقص تتعين خواصه بقيمة زاوية فرق الطور φ .

إنَّ شكل الحركة المركبة واتجاه الحركة موضح بالشكل التالي، وذلك من أجل قيم مختلفة لزاوية فرق الطور φ

هي:

a) $\varphi = 0,2\pi$ في هذه الحالة تأخذ العلاقة (2) الصيغة التالية:

$$\left(\frac{x}{A_1} - \frac{y}{A_2}\right)^2 = 0 \Rightarrow y = \left(\frac{A_2}{A_1}\right)x \quad (3)$$

والحركة المركبة هي مستقيم ينطبق على قطر المستطيل المحدد للحركة بشكل عام والتي يمر من الربع الأول والثالث للدائرة المثلثية.

تكون الحركة المحصلة في هذه الحالة حركة مستقيمة ويتحدد وضع النقطة المادية على هذا المستقيم بالبعد $s(t)$ الذي يمثل إحداثي هذه الجملة على المستقيم المعرف بالعلاقة (3)، حيث:

$$s(t) = \sqrt{x^2 + y^2} = \sqrt{A_1^2 + A_2^2} \cos(wt) \quad (4)$$

أي أنَّ الحركة المركبة في هذه الحالة تمثل حركة توافقية بسيطة أيضاً لها التواتر الزاوي w نفسه وسعتها

$$A = \sqrt{A_1^2 + A_2^2}$$

تصادف هذه الحالة في الاهتزازات الكهربائية وتعطي مفهوماً للضوء المستقطب خطياً.

VERSION : SP1 5.37.01 10-05-2010

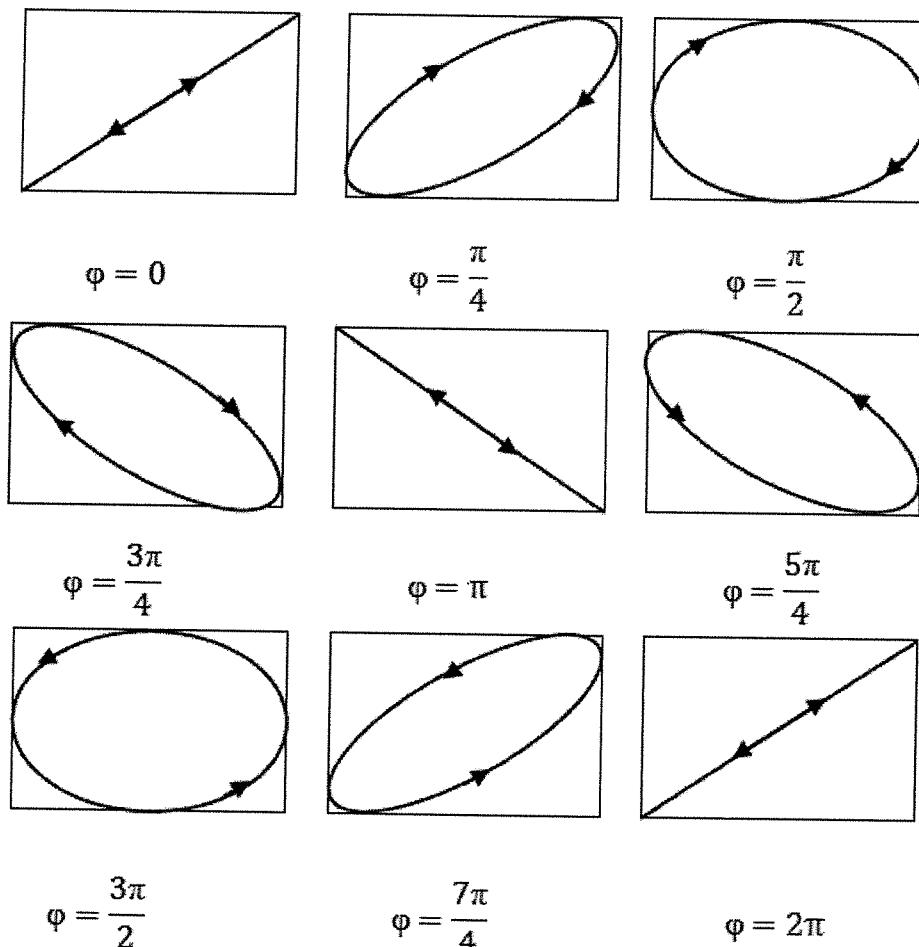
LINIE : 154

SYSTEM : h6tw_5.37_01/x1_image

2

POSITION : 0x2772f (161583)

INTERNAL ERROR - Including Corrupted Data



الشكل (1)

(b) في هذه الحالة نحصل على حركة مركبة تجري وفقاً لل المستقيم $y = -\left(\frac{A_2}{A_1}\right)x$ المنطبق على قطر المستطيل المار من الربع الثاني والرابع للدائرة المثلثية، وهي تأخذ شكل حركة توافقية بسيطة أيضاً ذات توافر زاوي W وسعة $\cdot A = \sqrt{A_1^2 + A_2^2}$

(c) في هاتين الحالتين تأخذ العلاقة (2) الصيغة التالية:

$$\frac{x^2}{A_1^2} + \frac{y^2}{A_2^2} = 1 \quad (5)$$

وهي معادلة قطع ناقص تتطابق محاوره على المحورين ox, oy ، أما جهة الحركة على هذا القطع فتتعين بواسطة الإنشاء الهندسي للمسار، حيث نحدد وضع النقطة P الممثلة للجملة المادية في المستوى oxy في لحظات زمنية متتالية.

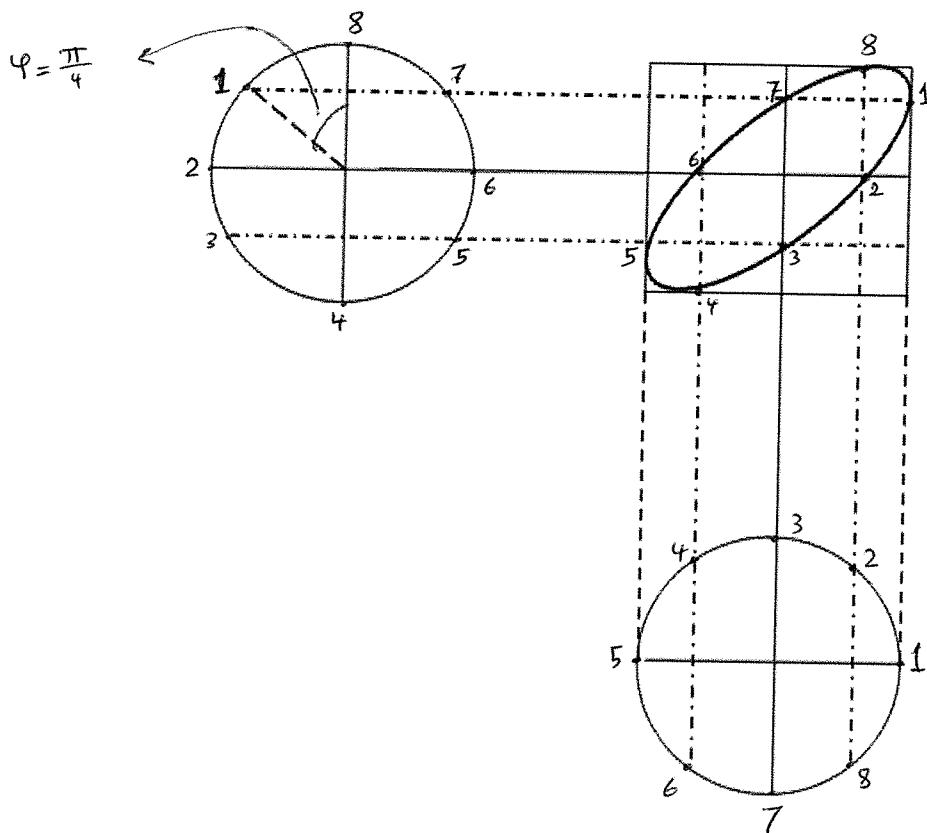
إن تطبيق هذه الطريقة يقود إلى معرفة اتجاه الحركة على القطع الناقص فإذا كانت $\varphi = \frac{\pi}{2}$ ، فتأخذ معادلتي القطع الوسيطتين الشكل التالي:

$$x(t) = A_1 \cos(\omega t)$$

$$y(t) = A_2 \cos(\omega t + \frac{\pi}{2}) = -A_2 \sin \omega t$$

ففي اللحظة $t = 0$ تكون النقطة p معرفة بالإحداثيين $x = A_1$ و $y = 0$ أي تكون واقعة في الربع الأول وفي لحظة تالية تختلف عن الأولى بفاصل زمني $\Delta t < \frac{T}{4}$ تصبح النقطة p في الربع الرابع لأن إحداثيتها x يكون موجب بينما y يكون سالب في هذه اللحظة، ومنه نجد أن حركة النقطة p من الوضع الأول إلى الثاني تتجه من الربع الأول إلى الربع أي مع جهة دوران عقارب الساعة. بنفس الطريقة يمكننا استنتاج أن جهة الحركة عندما $\varphi = \frac{3\pi}{2}$ تكون معاكسة لجهة دوران عقارب الساعة. وفي الحالة الخاصة التي يكون فيها $A_1 = A_2$ فإن مسار الحركة المركبة يأخذ شكل دائرة بينما لا تتغير جهة الدوران عليه.

يبين الإنشاء الهندسي أن شكل المسار يأخذ في هذه الحالة شكل قطع ناقص يقع مركزه في مبدأ الإحداثيات 0 ، وينطبق أحد محوريه على المستقيم المعرف بالعلاقة (3)، أما جهة الحركة عليه ف تكون باتجاه عقارب الساعة عندما $\varphi = \frac{\pi}{4}$ ، وعكس اتجاه دوران عقارب الساعة عندما $\varphi = \frac{7\pi}{4}$ ، كما في الشكل (1 و 2).



الشكل (2): تركيب حركتين تواقيتين بسيطتين متعامدين لهما التواتر الزاوي نفسه بدوران مباشر وفرق

$$\text{طور ابتدائي } \varphi = \frac{\pi}{4}$$

$\varphi = \frac{3\pi}{4}, \frac{5\pi}{4}$ يأخذ المسار في هاتين الحالتين شكل قطع ناقص ينطبق أحد محوريه على المستقيم $x = y$ ومركزه يقع في مبدأ الإحداثيات أيضاً، أما جهة الحركة عليه ف تكون باتجاه عقارب الساعة عندما $\varphi = \frac{3\pi}{4}$ ، وعكس اتجاه دوران عقارب الساعة عندما $\varphi = \frac{5\pi}{4}$ ، كما في الشكل (1).

من الفقرات السابقة نستنتج أنَّ الحركة المركبة تتصل بشكل أساسى بفرق الطور φ ، فهى تكون حركة مستقيمة قطرية عندما $\varphi = 0$ بعامل انضغاط يساوى الواحد ثم تتحول إلى حركة على شكل قطع ناقص عندما $\pi < \varphi < 0$ ، أما شكل هذا القطع فيتغير بحيث يتناقص انضغاطه مع ازدياد φ ويبلغ قيمته الصغرى من أجل $\varphi = \frac{\pi}{2}$ ليعود فيزداد مرة أخرى تدريجياً ويبلغ قيمته الواحد عندما $\varphi = \pi$ حيث يتحول القطع الناقص مرة أخرى إلى مستقيم مار من الربع الثاني والرابع.

تحول الحركة المركبة مرة أخرى إلى حركة على شكل قطع ناقص من أجل $2\pi < \varphi < \pi$ ويغير شكل القطع بنفس السياق السابق حيث يتناقص انضغاطه تدريجياً من الواحد حتى يبلغ قيمته الصغرى عندما

φ ثم يزداد من جديد ويبلغ الواحد من أجل $2\pi = \varphi$ حيث يأخذ من جديد شكل المستقيم المعرف بالعلاقة (3).

أما جهة الحركة فهي موافقة لاتجاه دوران عقارب الساعة من أجل $\pi < \varphi < 0$ ومعاكسة لاتجاه دوران عقارب الساعة من أجل $2\pi < \varphi < \pi$.

أي أن الحركة المركبة من حركتين توافقين متعامدين لهما التواتر الزاوي نفسه تمثل حركة على شكل قطع ناقص والعكس صحيح، فالحركة التي لها شكل قطع ناقص يمكن تحليلها إلى حركتين توافقين بسيطتين متعامدين ذات تواتر واحد $\frac{2\pi}{T} = w$ حيث T تمثل هنا الزمن اللازم لكي يقوم المتحرك بدورة واحدة على القطع وسعتين مختلفتين، تساوي إدراهما نصف طول أحد ضلعي المستطيل الذي يرسم القطع الناقص داخله بينما تساوي الأخرى نصف طول الضلع الآخر. أما زاوية فرق الطور بينهما فتتعدد تبعاً لوضع القطع واتجاه الحركة عليه.

نشير هنا إلى أن الحركة الدائرية المنتظمة والتي يمكن تحليلها إلى حركتين توافقين بسيطتين متعامدين، لها تواتر زاوي واحد w مساوي للسرعة الزاوية المنتظمة للحركة الدائرية وسعة واحدة تساوي نصف قطر المسار الدائري وفرق الطور ثابت بينهما يساوي $\frac{\pi}{2}$ إذا كانت الحركة باتجاه دوران عقارب الساعة، ويساوي $\frac{3\pi}{2}$ إذا كانت الحركة معاكسة لاتجاه دوران عقارب الساعة.

تركيب حركتين متعامدين لهما تواتران زاويان مختلفان، أشكال ليساجو:

نعطي الحركتان التوافقيتان المركبتان في هذه الحالة بالعلاقتين:

$$\left. \begin{array}{l} x(t) = A_1 \cos(w_1 t) \\ y(t) = A_2 \cos(w_2 t + \varphi) \end{array} \right\} \quad (1)$$

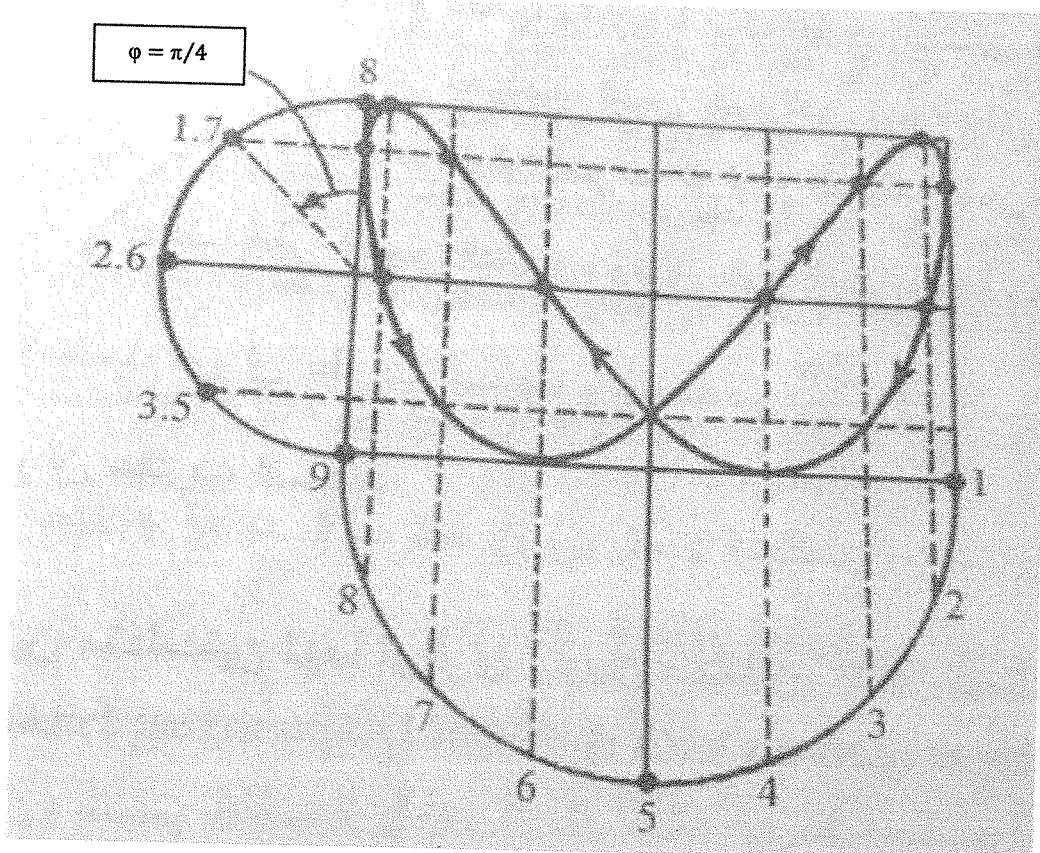
نحصل على معادلة مسار الحركة في المستوى oxy بحذف الوسيط، وهو هنا الزمن t ، أما شكل المسار فهو عبارة عن منحني مغلق يزداد تعقيداً كلما ابتعدت النسبة التواترية عن كونها نسبة بسيطة. في الحالة العامة، يتعدز إيجاد معادلة هذا المسار بالطرق الرياضية البسيطة ولذا نلجأ إلى استخدام طريقة الإنشاء الهندسي التجريبي، وهي الطريقة المبينة في الشكل التالي (3)، حيث نرسم مستطيلاً ضلعاً على الترتيب $2A_1$ و $2A_2$ ثم ننشئ عليهما نصف دائرتين بحيث يشكل ضلعاً المستطيل قطرين لهما على الترتيب، ونعني بعد ذلك باستخدام نصفي الدائريتين عدداً من النقاط الممثلة لوضع الجملة المادية المتحركة في لحظات زمنية متتالية،

بحيث تكون المسافة الزمنية بين أية لحظتين متساويتين متساويًّا لكسر صحيح من دور الحركة المركبة حيث $T = n_1 T_1 = n_2 T_2$ حيث n_2/n_1 النسبة التواترية، وذلك بتعيين إحداثي الجملة x, y في تلك اللحظات.

فالحركة الممثلة على الشكل التالي (3) يعبر عنها ويسطع بالعلاقة:

$$x(t) = A_1 \cos(wt)$$

$$y(t) = A_2 \cos\left(2wt + \frac{\pi}{4}\right)$$



الشكل (3): تركيب حركتين توافقتين بسيطتين متعامدتين لهما تواتران زاويان مختلفان.

أي أن النسبة التواترية في هذه الحالة تساوي $\frac{w_2}{w_1} = \frac{n_2}{n_1} = \frac{2}{1}$ ، ومنه يكون دور الحركة المركبة هو $T = T_1 = 2T_2$ أما فرق الطور بين الحركتين هو $\frac{\pi}{4}$ ، لذلك يفضل أن نأخذ الفاصل الزمني بين اللحظات المتتالية، بحيث يوافق ازدياد طور الحركة (t) ذات التواتر الأكبر مقداره $\frac{\pi}{4}$ أي:

$$2w\Delta t = \frac{\pi}{4} \Rightarrow \Delta t = \frac{\pi}{8w} = \frac{T}{16}$$

وهكذا نعين على المسار النقاط: (9, ..., 1, 2, 3) المواقفة لوضع الجملة في المستوى oxy في اللحظات:

$$t = 0; \frac{T}{16}; \frac{T}{8}; \dots \dots \dots \frac{T}{2}$$

على الترتيب. أمّا النقاط: (10, 11, ..., 16) المواقفة لوضع الجملة في اللحظات:

$$t = \frac{9T}{16}; \frac{10T}{16}; \dots \dots \dots \frac{15T}{16}$$

غير المبينة على الشكل (3) فتكون متناظرة مع النقاط السابقة على الترتيب بالنسبة للمحور oy ، ولتوسيع ذلك نعين إحداثي نقطتين (2) و (10) المواقفتين للحظتين:

$$t = \frac{9T}{16}, \quad t = \frac{T}{16}$$

من المعادلتين الوسيطتين نجد:

$$(x)_2 = A_1 \cos \omega \frac{T}{16} = A_1 \cos \frac{\pi}{8}$$

$$(x)_{10} = A_1 \cos \omega \frac{9T}{16} = A_1 \cos \left(\pi + \frac{\pi}{8} \right) = -A_1 \cos \left(\frac{\pi}{8} \right)$$

أي أنّ:

$$(x)_2 = -(x)_{10} \quad (*)$$

وبالنسبة للإحداثي y فنكتب:

$$(y)_2 = A_2 \cos \left(\frac{2\omega T}{16} + \frac{\pi}{4} \right) = A_2 \cos \frac{\pi}{2} = 0$$

$$(y)_{10} = A_2 \cos \left(\frac{2\omega \times 9T}{16} + \frac{\pi}{4} \right) = A_2 \cos \left(2\pi + \frac{\pi}{2} \right) = 0$$

ومنه نجد أنّ:

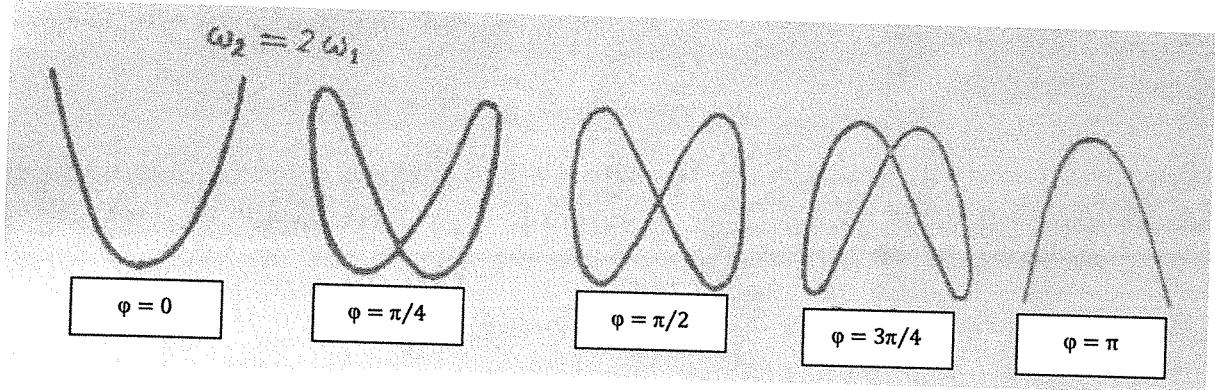
$$(y)_2 = (y)_{10} \quad (**)$$

بأخذ (*) و (**) بالحساب، يتضح لنا أنّ نقطتين (x_2, y_2) و (x_{10}, y_{10}) متناظرتان بالنسبة للمحور oy .

يبين الشكل التالي (4) أشكال المسارات التي تأخذها الحركة المركبة، من أجل قيم مختلفة لفرق الطور Φ وهي:

$$\varphi = 0, \frac{\pi}{4}, \frac{\pi}{2}, \frac{3\pi}{4}, \pi$$

تدعى هذه الأشكال بأشكال ليساجو.

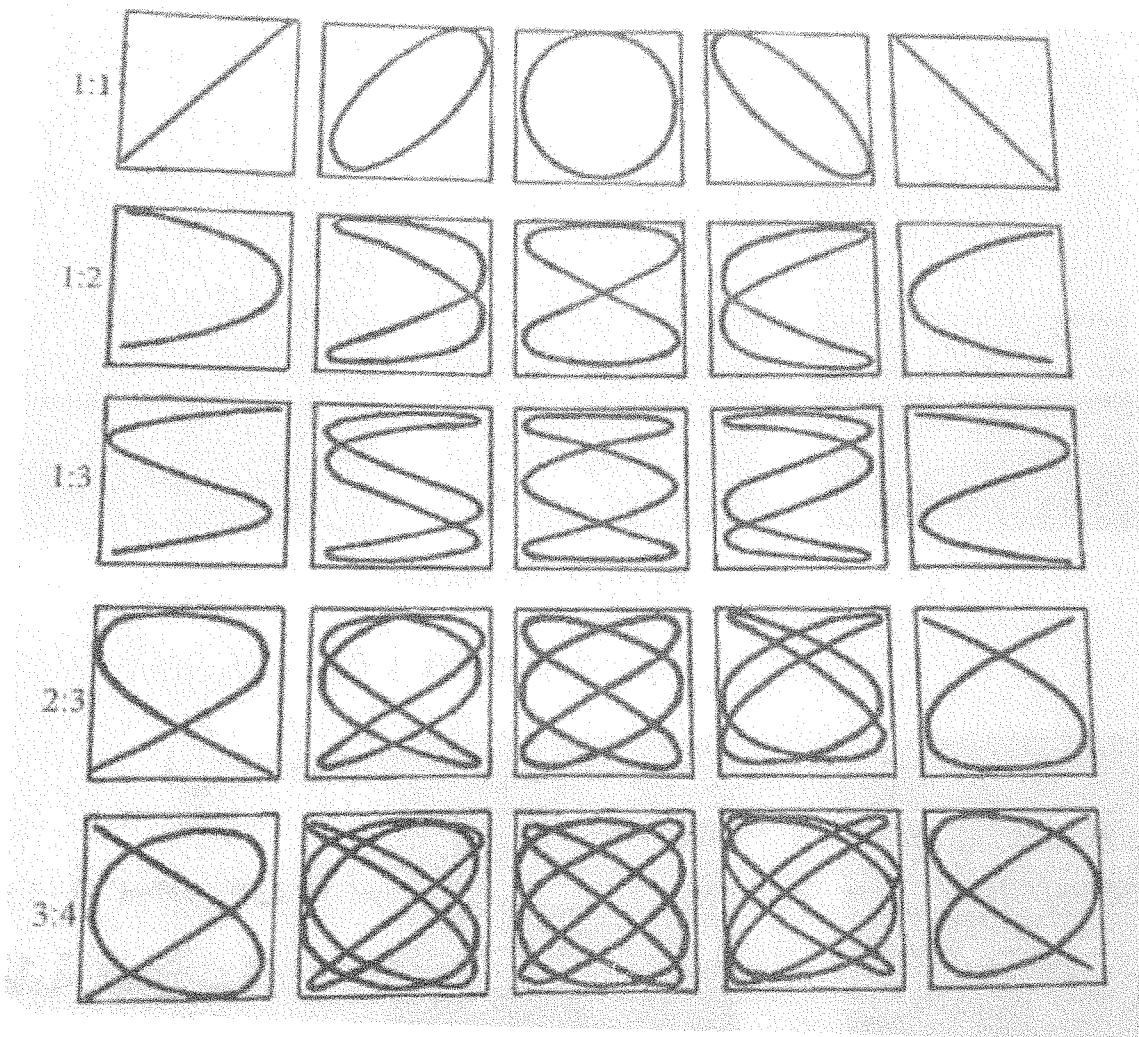


الشكل (4): أشكال ليساجو من أجل $\omega_2 = 2\omega_1$ وفرق طور ابتدائي متغير.

يبين الشكل (5) أشكال ليساجو المواقة لنسب تواترية، وفرق طور مختلفة، وهي عبارة عن صور فوتографية للمسارات المرسمة على شاشة راسم الاهتزاز المهبطي، عند تطبيق جهد جيبي على كل من مدخلين الراسم (x) و (y) المسؤولين بصفائح انحراف الحزمة الالكترونية، وذلك بعد ضبط قيم السعة والتواتر لكل من الجهدتين وضبط فروق الطور بينهما.

إن أشكال ليساجو التي لا تمر من نقاط تقاطع أضلاع المستطيل المحدد للحركة المركبة، تفيينا في تحديد النسبة التواترية $\frac{f_x}{f_y}$ للحركتين المركبتين اللتين تجريان وفقاً لـ oy, ox وهذه النسبة تساوي $\frac{n_y}{n_x}$.

حيث n_x و n_y تمثلان عدد نقاط تطابق المسار مع المحاورين oy, ox على الترتيب.



الشكل (5): أشكال ليساجو بنسب تواترية زاوية مختلفة، وفروق طور مختلفة.



مكتبة
A to Z