



كلية العلوم

القسم : الرياضيات

السنة : الثالثة

المادة : ميكانيك ١

المحاضرة : الاولى / نظري / د. سراب محمود

{{ مكتبة A to Z }}

مكتبة A to Z : Facebook Group

كلية العلوم ، كلية الصيدلة ، الهندسة التقنية

يمكنكم طلب المحاضرات برسالة نصية (SMS) أو عبر (What's app-Telegram) على الرقم 0931497960

2025

4

الحركة : هي فرع من فروع الميكانيك الذي يختص بدراسة الحركة وخصائصها دون القصد للمؤثرات (القوى) التي تغير في حالة هذه الحركة. وبالتالي علم الحركة يبحث في تحديد مواضع الأجسام المتحركة ومسارات وسرعات ومسارات بالنسبة للزمن والعلاقات التي قد تكون بين هذه الكميات

النقطة المادية :

هي جسم لا متناهي في الصغر .

يمكن دراسة الجسم على أساس أنه نقطة مادية إذا كانت المسافات المقطوعة كبيرة مقارنة مع أبعاد الجسم . (جسم مادي له كتلة ويمكن إهمال أبعاده مقارنة مع كتلته) درجات حرية النقطة المادية :

هي عدد الوسايط المستقلة اللازمة لتعيين موضع النقطة المادية (عدد الاتجاهات التي يمكن أن تتحرك) إذا تحركت نقطة مادية في الفراغ حركة غير مقيدة بقيود لزم لتحديد موضعها في أي لحظة ثلاث إحداثيات ويقال إن للنقطة المادية ثلاث درجات حرية .

إذا وضعنا قيداً واحداً على حركة النقطة المادية أنقصنا درجات حريتها درجة واحدة . وكلما ازدادت القيود قيداً نقصت درجات الحرية لدرجة النقطة .

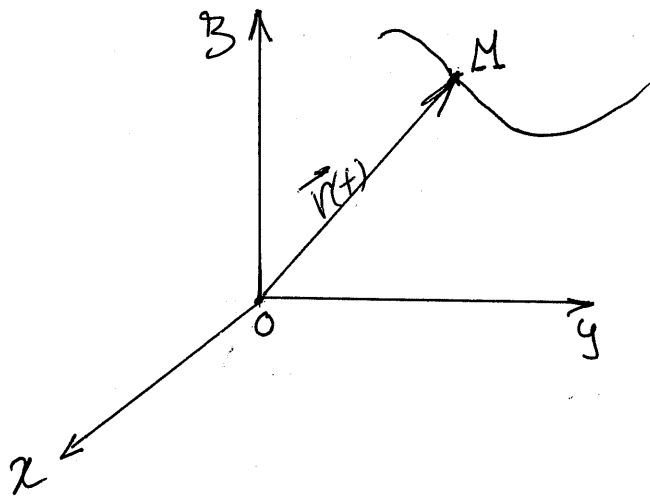
فمثلاً لو تحركت نقطة مادية في مستوى ثابت معلوم وبالتالي لزم لتحديد موضعها في مستوي حركتها بعدان اثنان وفي هذه الحالة يكون للنقطة المادية درجتا حرية . وإذا تحركت النقطة المادية على خط ثابت معلوم فيكون لدرجة حريتها واحدة .
عدد درجات الحرية = عدد الوسايط التي تهين النقطة المادية - عدد العلاقات التي تربط هذه الوسايط (عدد علاقات الارتباط)

النقطة المادية :

هو المحل الهندسي لمجموعة نقاط الفراغ التي تمر بها النقطة المادية المتحركة (الجسم المتحرك) في لحظات متتالية .



الحركة المنحنية لنقطة مادية (معادلات الحركة):



يمكن تحديد وضع النقطة المادية M
بواسطة نصف القطر المتجهي

$$\vec{r} = \vec{OM}$$

لتحديد حركة النقطة يجب معرفة
تغير نصف القطر المتجهي $\vec{r}$ أثناء تغير

الزمن أي يلزم معرفة:

$$\vec{r} = \vec{r}(t) = \vec{OM}(t) \quad (1)$$

وبالتالي المسار هو عبارة عن المحل الهندسي لنقطة المتجه $\vec{r}$.

إذا كان مسار النقطة M بالنسبة لحجلة إحداثيات منحني فإتينا نقول أن
هذه الحركة منحنية.

إن العلاقة (1) تحدد حركة النقطة المادية M بالطريقة المتجهية، وتسمى
المعادلة المتجهية للحركة.

تنتج من هذه المعادلات ثلاث معادلات عددية إذا أخذنا حجلة إحداثيات
ديكارتيّة $Oxyz$ فإك وضع النقطة M يتحدد بإحداثياتها x, y, z تابعة للزمن (t) :

$$x = x(t)$$

$$y = y(t)$$

$$z = z(t)$$

تدعى هذه المعادلات بمعادلات حركة النقطة M في الإحداثيات الديكارتيّة
أو بالمعادلات الوسيطة للحركة.

لديجاد المسار نحذف الزمن في معادلات الحركة فنحصل على المعادلة الديكارتيّة
للمسار.

إذا كانت حركة النقطة M تتم في مستو طائنه يلزم معادلتان فقط لتحديد
حركته. أما إذا كانت الحركة مستقيمة فيلزم معادلة واحدة.

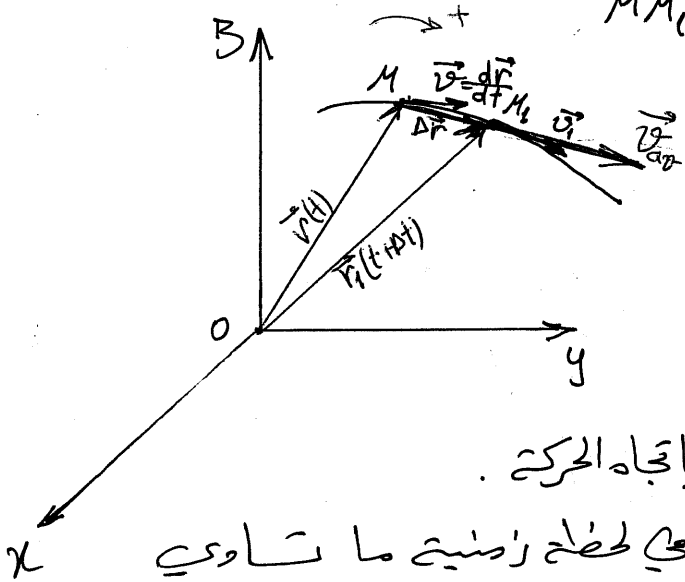
متجه السرعة في الحركة المنحنية:

وحيثما C وضع حركة النقطة M يتحدد:

$$\vec{r} = \vec{r}(t) = OM(t)$$

لفرض ان النقطة المادية في اللحظة t كانت في الموضع M المحدد بنصف القطر المتجهي $\vec{r}$ وفي اللحظة t_1 أصبحت في الموضع M_1 المحدد بـ $\vec{r}_1$ عندئذٍ خلال الفترة $\Delta t = t_1 - t$ انتقلت النقطة في M الى M_1 بمقدار:

$$MM_1 = \vec{r}_1 - \vec{r} = \Delta \vec{r}$$



- نسمي السرعة الوسطى $\vec{v}_{av}$ هي

النسبة لمعجه الانتقال $\Delta \vec{r}$ على الفترة الزمنية Δt المقابلة لهذا الانتقال أي C :

$$\vec{v}_{av} = \frac{\vec{r}_1 - \vec{r}}{t_1 - t} = \frac{\Delta \vec{r}}{\Delta t}$$

وهي متجه ينطبق على الوتر $\Delta \vec{r}$ ويتجه باتجاه الحركة.

- ان سرعة النقطة اللحظية (الآنية) في لحظة زمنية ما تسمى

بسرعة الفيتة السابقة عندما $\Delta t \rightarrow 0$ أي C :

$$\vec{v} = \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \frac{MM_1}{\Delta t} = \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \frac{\Delta \vec{r}}{\Delta t}$$

$$\vec{v} = \frac{d\vec{r}}{dt}$$

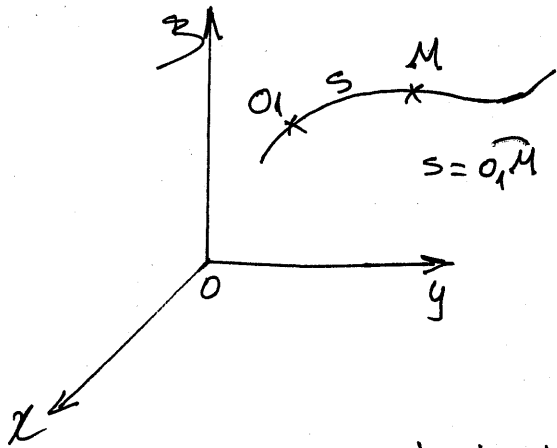
وبالتالي:

أي C سرعة النقطة M في لحظة زمنية ما تسمى متفق نصف قطرها المتجهي بالسرعة الزمنية. لذلك ندعو السرعة $\vec{v} = \frac{d\vec{r}}{dt}$ بالسرعة اللحظية.

وبما ان اتجاه المتجه $\frac{\Delta \vec{r}}{\Delta t}$ عندما $\Delta t \rightarrow 0$ يتطابق مع اتجاه مماس المنحني لهذا فالسرعة تنطبق على مماس المسار وتأخذ جهته.

• يجب التمييز بين مفهوم الانتقال ومفهوم الطريق المقطوع (المسافة المقطوعة) حيث ان النقطة المادية انتقلت خلال الفترة Δt بمقدار $\Delta \vec{r}$ اما المسافة المقطوعة خلال الفترة Δt هو طول القوس MM_1 في المسار

معادلة الحركة في الاحداثيات الذاتية :



لنتكن لدينا القطعة المادية M تتحرك على
سارها المحدد بنقطة بدء O_1 في حبل
احداثيات متعامدة نظامية $Oxyz$
تغطي الحركة في هذه الحالة وفق القانون :

$$s = s(t)$$

حيث s هي الفاصلة المنحنية $s = O_1M$

وتعطي هذه المعادلة معادلة الحركة في الاحداثيات الذاتية .

- بالعودة إلى الفقرة السابقة :

لحساب طول متجه السرعة (قيمة السرعة العددية) :

$$\vec{v}_{av} = \frac{\Delta \vec{r}}{\Delta t} = \frac{\Delta \vec{r}}{\Delta t} \cdot \frac{\widehat{MM_1}}{\widehat{MM_1}} = \frac{\Delta \vec{r}}{\widehat{MM_1}} \cdot \frac{\widehat{MM_1}}{\Delta t}$$

$$\Rightarrow |\vec{v}| = \left| \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \frac{\Delta \vec{r}}{\Delta t} \right| = \left| \lim_{M_1 \rightarrow M} \frac{\Delta \vec{r}}{\widehat{MM_1}} \cdot \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \frac{\widehat{MM_1}}{\Delta t} \right|$$

لدينا : النهاية الأولى $\lim_{M_1 \rightarrow M} \frac{\Delta \vec{r}}{\widehat{MM_1}} = 1$ لأنه في الخطات القريبة للانفلاق بين القوس والوتر
الانتقال يادي الطريق المغطى $\Leftarrow$ تصع النهاية صاوية للواحد .

$$\text{النهاية الثانية} \quad \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \frac{\widehat{MM_1}}{\Delta t} = \frac{ds}{dt} \quad \text{فتتبقى المتيق} \quad \frac{ds}{dt}$$

$$\Rightarrow |\vec{v}| = \left| 1 \cdot \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \frac{\widehat{MM_1}}{\Delta t} \right| = \boxed{\frac{ds}{dt} = v} \quad (2)$$

طول متجه السرعة يادي متيق الفاصلة المنحنية s بالنسبة للزمن t .

• إذا كان المتيق $\frac{ds}{dt} > 0$ فإن الحركة تكون تقدمية (مباشرة) ومتجه السرعة يتجه

بالا اتجاه الموجب للـ s (إشارة السرعة v والفاصله s من نفسه النوع > 0 $v > 0$ $s > 0$)

• أما إذا كان $\frac{ds}{dt} < 0$ فإن الحركة على سارها تكون تراجعية (رجعية) ومتجه السرعة

يتجه بالاتجاه السالب للـ s (إشارة السرعة v والفاصله s مختلفتين < 0 $v < 0$ $s > 0$)

نلاحظ من العلاقة (2) أن $ds = v dt$ $\Leftarrow$ $s = \int v dt$

أي أن الفاصلة المغطى على قوس تساوي تكامل السرعة في زمن معين .

إذا أُلحِقَ الإحداثيات الديكارتية :

ليكون متجه الموضع : $\vec{r} = x(t) \vec{i} + y(t) \vec{j} + z(t) \vec{k}$

متجه السرعة : $\vec{v} = \dot{x}(t) \vec{i} + \dot{y}(t) \vec{j} + \dot{z}(t) \vec{k}$

وتكون السرعة العددية (القيمة الجبرية) :

$$v = |\vec{v}| = \sqrt{\dot{x}^2 + \dot{y}^2 + \dot{z}^2}$$

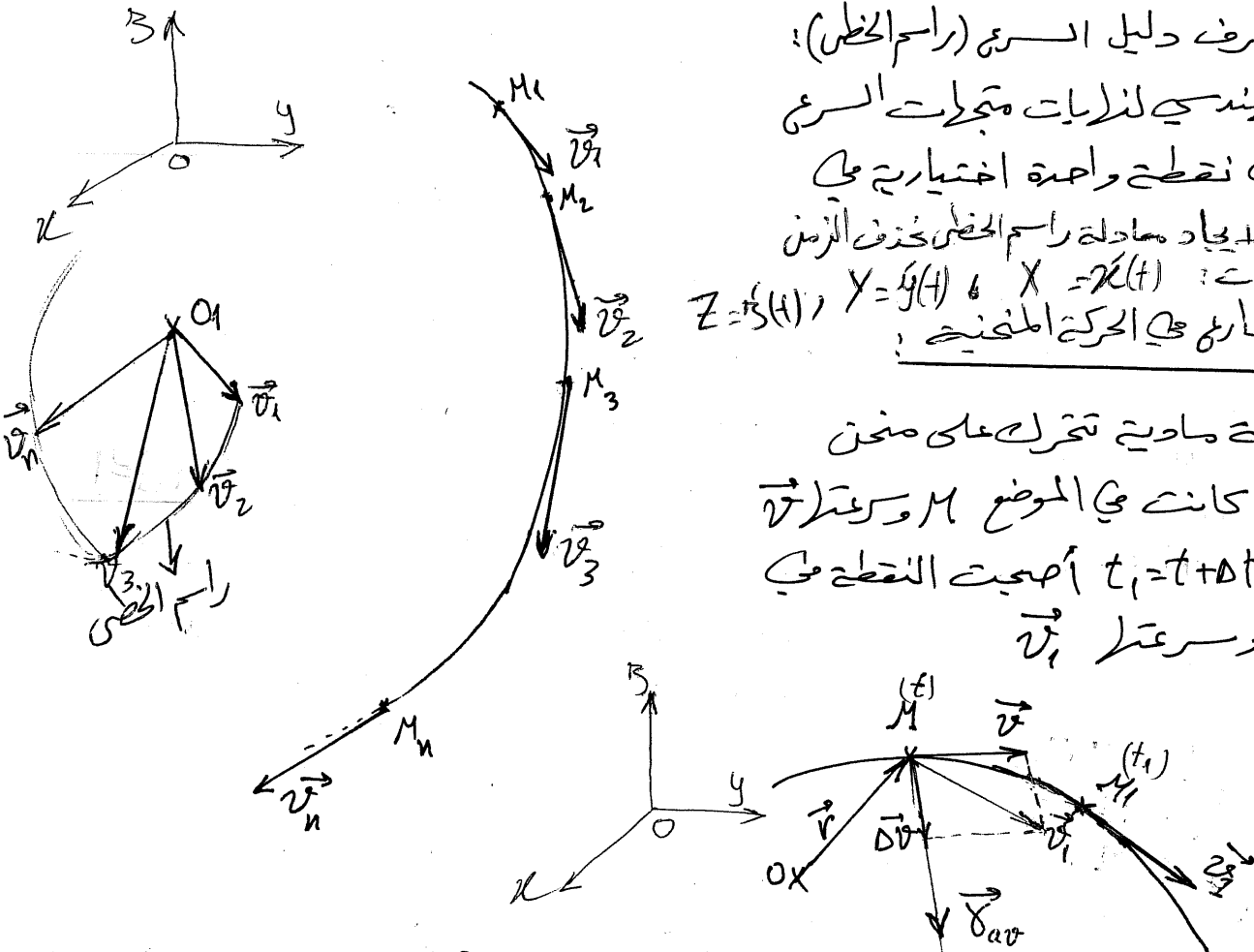
رأس الخطى أو دليل السرعة :

لنكن لدينا النقطة M المتحركة والتي تأخذ على مسارها المواضع $M_1, M_2, M_3, \dots, M_n$ و متجهات السرعة المواقعة لهذه المواضع هي $\vec{v}_1, \vec{v}_2, \vec{v}_3, \dots, \vec{v}_n$ على مسار الحركة .

لنأخذ نقطة ما ثابتة في الفراغ وليكن O_1 ونشئ من مائيرات المتجهات $\vec{v}_1, \vec{v}_2, \vec{v}_3, \dots, \vec{v}_n$ ثم نصل زوايا هذه المتجهات فينا نأخذ على منحني يدعى : رأس الخطى أو دليل السرعة وبالنسبة تعرف دليل السرعة (رأس الخطى) :

بأنه الحل الهندسي لزوايا متجهات السرعة المقامة في نقطة واحدة اختيارية في الفضاء . لإيجاد معادلة رأس الخطى نأخذ من الإحداثيات : $X = x(t), Y = y(t), Z = z(t)$ متجه السارح في الحركة المنحنية :

نفرض نقطة مادية تتحرك على منحني في اللحظة t كانت في الموضع M وسرعتها $\vec{v}$ وفي اللحظة $t_1 = t + \Delta t$ أصبحت النقطة في الموضع M_1 وسرعتها $\vec{v}_1$



لتعيين تزايد السرعة خلال الفترة Δt لذلك ننقل المتجه $\vec{v}_1$ إلى النقطة M ونرسم متوازي الأضلاع الذي أحد أضلاعه $\vec{v}$ وقطره $\vec{v}_1$ فيكون الضلع الآخر هو $\Delta \vec{v}$ لأن $\vec{v}_1 = \vec{v} + \Delta \vec{v}$ تسمى النسبة

$$\vec{a}_{av} = \frac{\Delta \vec{v}}{\Delta t}$$

بمتجه التسارع الوسطي. للمتجه $\vec{a}_{av}$ نفسه موجة $\Delta \vec{v}$ أي يتجه إلى داخل المسار.

تسمى زاوية مقبلة السارع الوسطي عندما $\Delta t \rightarrow 0$ بمقبلة السارع الآني (اللحظي):

$$\vec{\gamma} = \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \frac{\Delta \vec{v}}{\Delta t} = \frac{d\vec{v}}{dt}$$

أي ا.ع:

$$\vec{\gamma} = \frac{d\vec{v}}{dt} = \frac{d^2\vec{r}}{dt^2} = \vec{r}''$$

إذاً: مقبلة السارع للنقطة في كل لحظة زمنية يساوي المشتق الأول لمقبلة السرعة أو المشتق الثاني لنصف القطر المتجهي بالنسبة للزمن.

في الاحداثيات الديكارتية:

$$\vec{\gamma} = \gamma''(t)\vec{i} + \gamma''(t)\vec{j} + \gamma''(t)\vec{k}$$

فيكون السارع العددي (قيمة السارع):

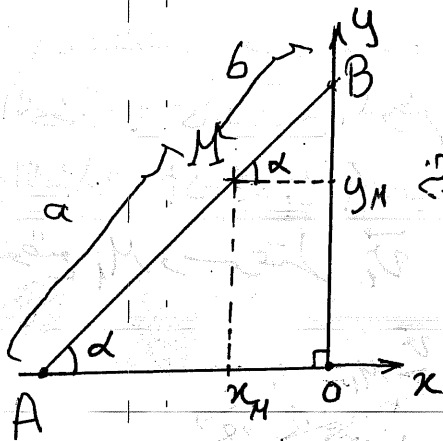
$$\gamma = |\vec{\gamma}| = \sqrt{\gamma_x^2 + \gamma_y^2 + \gamma_z^2} = \sqrt{\gamma''^2 + \gamma''^2 + \gamma''^2}$$

تسريع:

AB سلم يستند بأحد طرفيه A على الأرض و بالطرف الآخر إلى الجدار و يصنع زاوية مع الأرض قدرها $\alpha = \omega t$.

أوجد معادلات الحركة للنقطة M التي تبعد عن A بمقدار (a) وتبعد عن B بمقدار (b) ثم أوجد معادلة المسار.

الحل:



لتوحيد معادلات الحركة نوجد مقاطع M على المحاور الاصطناعية

$$\begin{cases} x = -b \cos \omega t \\ y = a \sin \omega t \end{cases}$$

وهي معادلات الحركة.

بالترتيب والجمع نجد:

$$\boxed{\frac{x^2}{b^2} + \frac{y^2}{a^2} = 1}$$

مسار النقطة M وهي تمثل قطع ناقص

تمرين: نقطة مادية تتحرك وفق المعادلات :

$$x = \frac{\sin t}{t}, \quad y = \frac{\cos t}{t}, \quad z = t$$

أوجد معادلة المسار .

الحل:

$$\left. \begin{array}{l} x = \frac{\sin t}{t} \\ y = \frac{\cos t}{t} \end{array} \right\} \xrightarrow{\text{بالتربيع وجمع}} \sin^2 t + \cos^2 t = x^2 t^2 + y^2 t^2 = 1$$

$$\boxed{(x^2 + y^2)z^2 = 1} \quad \Leftarrow z = t$$

وهي معادلة المسار .

تمرين: نقطة مادية تتحرك في المستوى xoy إحداثيات :

$$x = \frac{a^2 t^2}{2p}, \quad y = at$$

بفرض أن a و p عدنان ثابتان .

والمطلوب : (1) تعيين مسار النقطة .

(2) حساب السرعة العددية والتأريخ العددي للنقطة .

(3) تعيين راس خطي الحركة .

الحل:

(1) نحذف الزمن (الوسيط t) بين x و y فنجد :

$$t = \frac{y}{a} \Rightarrow x = \frac{a^2 \frac{y^2}{a^2}}{2p} = \frac{y^2}{2p} \Rightarrow \boxed{y^2 = 2px}$$

وهي معادلة المسار وتمثل معادلة قطع مكافئ محوره منطبق على Ox وذروته مبدأ الإحداثيات ووسطه p .

(2) لحساب السرعة العددية نتفق x و y بالنسبة للزمن :

$$\dot{x} = \frac{a^2 t}{p}, \quad \dot{y} = a$$

$$v^2 = \dot{x}^2 + \dot{y}^2 = a^2 \left[1 + \frac{a^2 t^2}{p^2} \right]$$

وحساب التأريخ نتفق x و y بالنسبة للزمن :

$$x'' = \frac{a^2}{p}, \quad y'' = 0$$

فالتأريخ العددي هو $\frac{a^2}{p}$.
(3) لتعيين راس الخطي

$$X = \dot{x} = \frac{a^2 t}{p}$$

$$Y = \dot{y} = a$$

وبالتالي راس الخطي هو المستقيم $\boxed{y=a}$ يوازي المحور Ox .