

كلية العلوم

القسم : الفيزياء

السنة : الثالثة



المادة : ميكانيك الكم ١

المحاضرة : السادسة/نظري/

{{{ A to Z مكتبة }}} ١

مكتبة A to Z Facebook Group

كلية العلوم ، كلية الصيدلة ، الهندسة التقنية ، تكنولوجيا المعلومات والاتصالات

يمكنكم طلب المحاضرات برسالة نصية (SMS) أو عبر (What's app-Telegram) على الرقم 0931497960

الفصل السادس

— تصريف لفظ المذكر وصرف لفظ المذكر في الأفعال \rightarrow لفظ المذكر والذكرية
تصريف لفظ المذكر (عرض المذكر المثلث) عرض الوندفانع (لفظ المذكر)
جيم في المطابق الملا مثلي بالقدرة

$$\vec{L} = \vec{r} \times m \vec{v} = \vec{r} \times \vec{p}$$

وَلِبِ الْفَاضِيِّ لِرَوْنَى عَلَيْهِ مُبِيمَةٌ مُؤْكِرٌ

$$\hat{L} = \hat{r} \times \hat{p} = \frac{\hbar}{i} \hat{r} \times \hat{\nabla}$$

$$\hat{L}_x = \hat{y}\hat{P}_2 - \hat{z}\hat{P}_3, \quad \hat{L}_y = \hat{z}\hat{P}_1 - \hat{x}\hat{P}_2, \quad \hat{L}_z = \hat{x}\hat{P}_3 - \hat{y}\hat{P}_1$$

$$L_x = \frac{\hbar}{i} \left(y \frac{\partial}{\partial z} - z \frac{\partial}{\partial y} \right) \quad L_y = \frac{\hbar}{i} \left(z \frac{\partial}{\partial x} - x \frac{\partial}{\partial z} \right) \quad L_z = \frac{\hbar}{i} \left(x \frac{\partial}{\partial y} - y \frac{\partial}{\partial x} \right)$$

لبر و هر دویمه هد ایلوو و دیسای یکی بیب ز نیز هر دویمه هر کسی هم
میتواند

$$\hat{L}_x = (\hat{y}\hat{P}_z - \hat{z}\hat{P}_y)^+ = (\hat{y}\hat{P}_z)^+ - (\hat{z}\hat{P}_y)^+ = \hat{P}_z^+ \hat{y}^+ - \hat{P}_y^+ \hat{z}^+$$

$$= \hat{P}_2 \hat{y} - \hat{P}_y \hat{z} = \hat{y} \hat{P}_2 - \hat{z} \hat{P}_y = L_x \quad \text{and} \quad [\hat{y}, \hat{P}_2] = i\hbar$$

موجات \hat{x} بارهات متساوية $\hat{x}, p_y = 0$ وفق الطبيعـة

حيث r, e, φ يحسبون حسب (٢, ٣, ٤) في الترويج

$$x = r \sin \theta \cos \phi$$

$$y = r \sin \alpha$$

$$z = r \cos \theta$$

وَيَعْلَمُ

$$\frac{\partial \Psi}{\partial \theta} = \frac{\partial \Psi}{\partial x} \cdot \frac{\partial x}{\partial \theta} + \frac{\partial \Psi}{\partial y} \cdot \frac{\partial y}{\partial \theta} + \frac{\partial \Psi}{\partial z} \cdot \frac{\partial z}{\partial \theta}$$

$$\therefore \psi(x, y, z)$$

$$\frac{\partial^4}{\partial x^4} = \frac{\partial^4}{\partial x^2} \frac{\partial^2}{\partial y^2} + \frac{\partial^4}{\partial y^2} \frac{\partial^2}{\partial x^2} + \frac{\partial^4}{\partial x^2} \frac{\partial^2}{\partial z^2}$$

لما اجبنا على اسئلة مراجعة

$$x+y \quad \text{leads to } x-y \text{ and} \\ \frac{\partial^2}{\partial x^2} = \frac{x^2}{p} \frac{\partial^2}{\partial x^2} + \frac{y^2}{p} \frac{\partial^2}{\partial y^2} - p \frac{\partial^2}{\partial xy}$$

$$\frac{\partial \Psi}{\partial x} = -y \frac{\partial \Psi}{\partial x} + x \frac{\partial \Psi}{\partial y}$$

$$\hat{L}_z = \frac{\hbar}{i} \left(x \frac{\partial}{\partial y} - y \frac{\partial}{\partial x} \right) = \frac{\hbar}{i} \frac{\partial}{\partial \varphi}$$

وطاب $\frac{y_2}{x_2}$ نظر $\frac{y_1}{x_1}$ المعادلة الأولى بـ $y = kx + b$ $\frac{y_2}{x_2}$ $\frac{y_1}{x_1}$ $\frac{y_2}{x_2} = \frac{y_1}{x_1}$ $\frac{y_2}{x_2} = \frac{y_1}{x_1}$

$$z \frac{\partial \psi}{\partial x} - x \frac{\partial \psi}{\partial z} = \cos \frac{\partial \psi}{\partial \theta} - \sin \theta \cot \theta \frac{\partial \psi}{\partial \theta}$$

وقد اشار بـ $\frac{1}{2}$ في العلاقة بـ $\frac{1}{2}$ م於是

$$\hat{L}_y = \frac{\hbar}{i} \left(\cos \varphi \frac{\partial}{\partial \theta} - \sin \varphi \sin \theta \frac{\partial}{\partial \varphi} \right)$$

$$\hat{L}_x = -\frac{\hbar}{i} \left(\sin \varphi \frac{\partial}{\partial \theta} + \cos \varphi \left(\cot \theta \frac{\partial}{\partial \varphi} \right) \right)$$

- بالصرف للمرئي \rightarrow \wedge المذاهب عباد و أكابر في دراسة
الفرس، لكنه غير

$$\hat{L}_+ = \hat{L}_x + i\hat{L}_y \quad , \quad \hat{L}_- = \hat{L}_x - i\hat{L}_y$$

و $L_+ = L_x + iL_y$ ، $L_- = L_x - iL_y$ $\Rightarrow N = \frac{1}{2} (L_+ + L_-)$ يعطى المموجات الكثيفي

$$L_+ = h e^{i\theta} \left(\frac{\partial}{\partial \theta} + i \operatorname{ctg} \theta \frac{\partial}{\partial \varphi} \right) \Rightarrow L_+ = h e^{i\theta} \left(\frac{\partial}{\partial \theta} + i \operatorname{ctg} \theta \frac{\partial}{\partial \varphi} \right)$$

$$L_+ = \hbar e^{-i\theta} \left(-\frac{\partial}{\partial \phi} + i \cot \theta \frac{\partial}{\partial \theta} \right)$$

$$\hat{L}_\pm = \hat{L}_x \pm i\hat{L}_y = \hbar e^{\pm i\phi} \left(\sqrt{1-x^2} \frac{\partial}{\partial x} + \frac{i\frac{\partial}{\partial x}}{1-x^2} \frac{\partial}{\partial \phi} \right)$$

$$\hat{L}_+ \hat{L}_- = \hat{L}_x^2 + \hat{L}_y^2 + i[\hat{L}_y, \hat{L}_x]$$

$$\hat{L}_- \hat{L}_+ = \hat{L}_x^2 + \hat{L}_y^2 + i[\hat{L}_x, \hat{L}_y]$$

$$\hat{L}_+ \hat{L}_- + \hat{L}_- \hat{L}_+ = 2(\hat{L}_x^2 + \hat{L}_y^2)$$

$$\hat{L}^2 = \hat{L}_x^2 + \hat{L}_y^2 + \hat{L}_z^2 = \frac{1}{2} (\hat{L}_+ \hat{L}_- + \hat{L}_- \hat{L}_+) + \hat{L}_z^2$$

$$[\hat{L}_x, \hat{x}] = 0 \quad \text{---} \quad \hat{x} \text{ is a coordinate}$$

$$[\hat{L}_x, \hat{y}] = i\hbar \hat{z} \quad ([\hat{L}_x, \hat{z}] = -i\hbar \hat{y})$$

$$[\hat{L}_i, \hat{r}_j] = i\hbar \delta_{ij} \hat{r}_k \quad ; \quad \delta_{ijk} = \begin{cases} 1 & \text{if } (ijk) \text{ is even} \\ -1 & \text{if } (ijk) \text{ is odd} \\ 0 & \text{if } (ijk) \text{ is not a permutation} \end{cases}$$

$$[\hat{L}_x, \hat{p}_x] = 0 \quad \text{---} \quad \hat{p}_x \text{ is a momentum}$$

$$[\hat{L}_x, \hat{p}_y] = i\hbar p_z \quad [\hat{L}_x, \hat{p}_z] = -i\hbar \hat{p}_y$$

$$[\hat{L}_i, \hat{p}_j] = i\hbar \delta_{ij} \hat{p}_k$$

العنصر \hat{p}_k هو العنصر المقابل لـ \hat{r}_k في المجموعة $\hat{p}_x, \hat{p}_y, \hat{p}_z$

$$[\hat{L}_i, \hat{L}_j] = i\hbar \delta_{ij} \hat{L}_k$$

العنصر \hat{L}_k هو العنصر المقابل لـ \hat{r}_k في المجموعة $\hat{L}_x, \hat{L}_y, \hat{L}_z$

$$[\hat{L}_+, \hat{L}_-] = [\hat{L}_x + i\hat{L}_y, \hat{L}_-] = [\hat{L}_x, \hat{L}_-] + i[\hat{L}_y, \hat{L}_-]$$

$$= i\hbar \hat{L}_y \pm i(i\hbar \hat{L}_x) = \mp \hbar \hat{L}_x - i\hbar \hat{L}_y = \mp \hbar (\hat{L}_x \pm i\hat{L}_y)$$

$$[\hat{L}_+, \hat{L}_-] = \mp \hat{L}_\pm$$

العنصر \hat{L}_\pm هو العنصر المقابل لـ \hat{r}_\pm في المجموعة $\hat{L}_x, \hat{L}_y, \hat{L}_z$

$$[\hat{L}_+, \hat{L}_-] = [\hat{L}_x + i\hat{L}_y, \hat{L}_x - i\hat{L}_y] = 2\hbar \hat{L}_z$$

$$L = T - V = \frac{1}{2} m_1 \vec{v}_1^2 + \frac{1}{2} m_2 \vec{v}_2^2 - V(\vec{r}_2 - \vec{r}_1)$$

$$\vec{P}_2 = \frac{\partial \vec{d}}{\partial \vec{r}_2} = m_2 \vec{v}' \quad < \quad \vec{P}_1 = \frac{\partial \vec{d}}{\partial \vec{r}_1} = m_1 \vec{v}' \quad \text{and} \\ \vec{r} = \vec{r}_2 - \vec{r}_1 \quad \text{بيان العرض}$$

$$\text{Center of Mass} \vec{R} = \frac{m_1 \vec{r}_1 + m_2 \vec{r}_2}{m_1 + m_2}$$

$$L = \frac{1}{2} M \vec{R}^2 + \frac{1}{2} \mu \vec{r}^2 - V(\vec{r}) \quad \text{Ans}$$

$$\mu = \frac{m_1 + m_2}{m_1 + m_2} \quad \text{و} \quad M = m_1 + m_2$$

و_ان_كل_ي ن_فاع_ه ا_مل_عر_كي_ه ا_بي_هن

$$H = \sum_i p_i q'_i - \mathcal{L} = \frac{\dot{P}^2}{2M} + \frac{P^2}{2\mu} + V(r)$$

$$\text{النهاية المركبة} = \frac{P = M R'}{P = M r}$$

و بالمقابل مع مفهوم نظر (الماء) (تابع لها ملتوه) ← مفهوم تردد لها ملتوه

$$-i\hbar \nabla_R = \hat{P}$$

$$-i\hbar \nabla_r = \hat{P}$$

$$\hat{H} = -\frac{\hbar^2}{2M} \nabla_R^2 - \frac{\hbar^2}{2\mu} \nabla_r^2 + \hat{V}(r)$$

موجی دارای طیف محدود

$$\hat{H} \psi(\vec{R}, \vec{r}) = E \psi(\vec{R}, \vec{r})$$

النبي خالد بن سعيد (R, r) يصف مركز الكثة R وجزءاً من حديقة
الملائكة التي تحيط بمحاذاته و (R, r) يصف مركز الكثة r وجزءاً من حديقة
الملائكة التي تحيط بمحاذاته .

وَهُدًى لِمَن يَعْمَلُونَ يَعْلَمُ الْعَالَمُونَ

$$-\frac{\hbar^2}{2m} \nabla_R^2 \psi(\vec{R}) = E_R \psi(\vec{R})$$

$$\left[-\frac{\hbar^2}{2m} \nabla_r^2 + \vec{V}(r) \right] \Psi(r) = E_r \Psi(\vec{r})$$

$m_2 > m_1$ متحركة باتجاه اليمين، $m_1 > m_2$ متحركة باتجاه اليمين

$$\mu = \frac{m_1 m_2}{m_1 + m_2} = \frac{m_2}{1 + \frac{m_2}{m_1}} \approx m_2 = m$$

وَتَنْظِيمُ هَذِهِ الْأَلْمَةِ عَلَى بُكْرَةِ حَقْلِ مَرْزَقِيِّ وَسَاحِلِهِ حَيْثُ وَجَوَدَ حَقْلِ وَسَاحِلِ

(٧) نَاجَعَهُ حِينَ كَثَرَتْ كُبْرَى مُتَلَزِّمَاتِ الْوَاهِدَةِ وَيَحْرُكَهُ حِلْمُهُ الْأَطْفَلُ

$$\nabla_{\vec{r}}^2 \psi(\vec{r}) \neq \frac{2m}{\hbar^2} [E - V(\vec{r})] \psi(\vec{r})$$

الآن يناديكم الله في الدخانيات بـ

$$\nabla^2 = \frac{1}{r^2} \frac{\partial}{\partial r} \left(r^2 \frac{\partial}{\partial r} \right) + \frac{1}{r^2} \left[\frac{1}{\sin \theta} \frac{\partial}{\partial \theta} \left(\sin \theta \frac{\partial}{\partial \theta} \right) + \frac{1}{\sin^2 \theta} \frac{\partial^2}{\partial \phi^2} \right]$$

ويمكن فصل المؤثرات إلى مؤثرات من

$$= \nabla^2(r) + \frac{1}{r^2} \nabla^2(\theta, \phi)$$

میانسالی رفع عادت را درست نماید

$$[\nabla^2(r) + \frac{1}{r^2} \nabla^2(\theta, \varphi)] \psi(r, \theta, \varphi) + k^2(r) \psi(r, \theta, \varphi) = 0$$

$$E^2(r) = \frac{2m}{r^2} [E - V(r)]$$

$$\frac{r^2 \nabla^2(r) R(r)}{R(r)} + \nabla^2(\theta, \varphi) \frac{Y(\theta, \varphi)}{Y(\theta, \varphi)} + r^2 K^2(r) \frac{R(r) Y(\theta, \varphi)}{R(r) Y(\theta, \varphi)} = 0$$

$$\frac{r^2 \frac{d^2(r) R(r)}{R(r)}}{R(r)} + r^2 k^2(r) = - \frac{\nabla^2(\theta, \varphi) Y(\theta, \varphi)}{Y(\theta, \varphi)} = \lambda$$

$$\nabla^2(r) R(r) + R(r) k^2(r) - \lambda \frac{R(r)}{r^2} = 0 \quad (1)$$

$$\nabla^2(\phi, \ell) Y(\phi, \ell) + 2Y(\phi, \ell) = 0 \quad (*)$$

الآن ، المعايير التي تأسيس على معايير (A, B) وعما ذكره ،
 في العمل المركزي مستلزمات كافية لـ 2 معايير أساسية فالمعايير المركبة
 مثل أنواع المركبة في العمل المركزي ولكن عدم وجود المعايير الجديدة بالفعل
 لفترة لفترة المعايير

$$Y(\theta, \phi) = \Theta(\theta) \phi(\phi)$$

$$\nabla^2(\phi, \psi) = \nabla^2(\phi) + \frac{1}{\omega^2} \nabla^2(\psi)$$

$$\nabla^2(\theta) = \frac{1}{\sin \theta} \frac{d}{d\theta} \left(\sin \theta \frac{d}{d\theta} \right) \quad \& \quad \nabla^2 f = \frac{d^2}{df^2},$$

$$\frac{\nabla^2(\phi) \Theta(\phi)}{\Theta(\phi)} + \frac{1}{\phi^2} \frac{\nabla^2(\phi) \phi(\phi)}{\phi(\phi)} + \gamma = 0$$

$$\underbrace{\sin^2\theta \frac{\partial^2 \phi}{\partial \theta^2} + \lambda \sin^2\theta}_{\sim \theta} = - \frac{\nabla^2(\phi) \phi(\phi)}{\phi(\phi)} = m^2$$

$$\Delta^2(\theta) \Theta(\theta) + \left(2 - \frac{m^2}{\sin^2 \theta}\right) \tilde{\Theta}(\theta) = 0 \quad (2)$$

$$\nabla^2(\varphi) \phi(\varphi) + m^2 \phi(\varphi) = 0 \quad (3)$$

فِي الْأَفْسَنْتِ عَادَنْ سَرْدَنْ بْنُ الْمُهَاجِرِ عَادَلَةٌ مُسْتَعْدِلٌ
فِي هَذِهِ الْمَهَارَةِ لِبِرْدَةِ بَالْمَالِكِ

$$\frac{d^2\phi}{d\varphi^2} + m^2\phi = 0$$

$$\phi = c_1 e^{im\theta} + c_2 e^{-im\theta} \quad \Rightarrow \quad \phi = A \cos(m\theta + \phi_0)$$

اکل اکل $A \cos(\omega t + \phi)$ یعنی حرکت ایسا کیا ہے جس کے تحریک حرکت اکل اکل ہوں گے۔

يضم بعض بعثات البعثة الدبلوماسية التي تديرها وزارة جيش

ومنها تأثيرها على الاتصالات وتأثيرها على المركبات الكيميائية.

جذب الماء من الماء $\phi = ce$

$$\int_{C\cap C}^{\infty} e^{-im\phi} e^{im\phi} d\phi = e^2 \int_0^{\infty} d\phi = 1 \Rightarrow e = \frac{1}{\sqrt{2\pi}} \Rightarrow \phi = \frac{1}{\sqrt{2\pi}} e^{im\phi}$$

وحيث قيمة m محددة سهلة لحسابها، لذا يجدها بخطوة واحدة والباقي يحجز تابع ϕ لا يعترضه أحد عوائق يحجب عن قيامه بدوره ولنطبقه هنا على مسار γ في \mathbb{C} بالتفصيل.

$$\phi(\phi') = \phi(\phi + 2\pi) = \phi(\phi) \quad \text{حيث } \phi \in \mathbb{C}$$

$$e^{im\phi} = e^{im(\phi + 2\pi)} \Rightarrow e^{2im\pi} = 1 \quad \text{وتصير قيمة هذا المترادف بحسب ما نكتبه}$$

$$m = 0, \pm 1, \pm 2, \dots \quad \text{ويمكن العدد المركب المضطط}$$

ويمكن، لذا، أن نكتب ϕ بحسب شرط التواجد ولذلك يمكن اختيار ϕ على شكل $\phi(x)$ حيث x هو مترادف يحجب كل العقبات، التي تجري على γ في \mathbb{C} ، لذا فإن العادي $\theta(x)$ ينبع من $\theta(\phi)$ ونطلب $\theta'(x)$ ،

$$\frac{d}{dx} = \frac{d}{dx} \cdot \frac{d\phi}{d\theta} = -\sin \theta \frac{d}{dx} \quad \text{حيث } x = \cos \theta$$

$$\nabla^2(\theta) \theta(x) = \frac{1}{\sin \theta} \frac{d}{dx} \left(\sin \theta \frac{d}{dx} \theta \right) \oplus \\ = -\frac{\sin \theta}{\sin \theta} \frac{d}{dx} \left[\sin \theta \left(-\sin \theta \frac{d}{dx} \theta \right) \oplus \right] = [(1-x^2) \theta'_x]$$

$$\textcircled{*} \quad [(1-x^2) \theta']' + \left(2 - \frac{m^2}{1-x^2} \right) \theta = 0 \quad \text{يسعد نقطه على } \gamma \text{، ونستصل على } x = \pm 1 \quad \text{حيث}$$

$$\theta(x) = (1-x^2)^{\frac{S}{2}} u(x)$$

$$\theta'(x) = -sx(1-x^2)^{\frac{S}{2}-1} u(x) + (1-x^2)^{\frac{S}{2}} u'(x) \quad \text{نضرب بـ } (1-x^2)^{\frac{S}{2}} \text{ ثم احسب مشتقاً بـ } x$$

$$(1-x^2) \theta' = -sx(1-x^2)^{\frac{S}{2}} u(x) + (1-x^2)^{\frac{S}{2}+1} u'(x)$$

$$[(1-x^2) \theta']' = s^2 x^2 (1-x^2)^{\frac{S}{2}-1} u(x) - sx(1-x^2)^{\frac{S}{2}} u' \\ - 2(\frac{S}{2}+1)x(1-x^2)^{\frac{S}{2}} u' + (1-x^2)^{\frac{S}{2}+1} u'' - s(1-x^2)^{\frac{S}{2}}$$

بالتعريف في العادي، لذا نصل إلى

$$29 \quad (1-x^2)u'' - 2x(s+1)u' + \left(\frac{s^2x^2}{1-x^2} - s + 1 - \frac{m^2}{1-x^2}\right)u = 0$$

$$\frac{s^2 x^2}{1-x^2} = \frac{s^2(x^2-1)}{1-x^2} + \frac{s^2}{1-x^2} = -s^2 + \frac{s^2}{1-x^2}$$

(ज्ञान)

$$(1-x^2)u'' - 2x((+s)u' + (\lambda - s^2 - s + \frac{s^2 - m^2}{1-x^2})u) = 0$$

بما أن $\lambda \rightarrow \infty$ فـ $\lambda^2 \rightarrow \infty$ وـ $\lambda^2 \rho \rightarrow \infty$ ثم $\lambda^2 \rho \lambda^{-1} \rightarrow \infty$ فـ $\lambda^2 \rho \lambda^{-1} \lambda^{-1} \rightarrow \infty$ (جنيه)
 $S = \lambda^2 \rho \lambda^{-1} \lambda^{-1}$ وـ $\lambda \in \mathbb{C}$ فـ $\lambda^2 \rho \lambda^{-1} \lambda^{-1} \in \mathbb{C}$ لـ $\lambda \neq 0$ لـ $\lambda^{-1} \in \mathbb{C}$ وـ $\lambda^2 \rho \lambda^{-1} \lambda^{-1} \in \mathbb{C}$ لـ $\rho \in \mathbb{C}$ وـ $\lambda^{-1} \in \mathbb{C}$ لـ $\lambda \neq 0$ لـ $\lambda^{-1} \in \mathbb{C}$

$$\Theta(m) = A \Theta(-m)$$

لذلك نجحنا في إثبات المبرهنة الموجبة $\sin m = 5 \geq 0$ العامية بالشكل

$$(1-x^2)u'' - 2x(m+1)u' + (2-m(m+1))u = 0$$

كلا نفرض ألا \mathbf{A} مقل عباره عن مقله \mathbf{A}' كونها لا تحتوي على ريشور (فروينوس) $\mathbf{A}' = \mathbf{A} - \mathbf{B}(\mathbf{A} - \mathbf{B})^{-1}\mathbf{B}$

$$u(x) = \sum_{k=0}^{\infty} a_k x^k \Rightarrow u'(x) = \sum_{k=1}^{\infty} k a_k x^{k-1} = \sum_{k=0}^{\infty} (k+1) a_{k+1} x^k$$

$$\Rightarrow u'' = \sum_{k=2}^{\infty} k(k-1)a_k x^{k-2} = \sum_{k=0}^{\infty} (k+2)(k+1)a_{k+2} x^k$$

(to be continued)

$$\sum_{k=0}^{\infty} \left\{ (k+2)(k+1)a_{k+2} + a_k [a - (k+m)(k+m+1)] \right\} x^k = 0$$

وَلَا يَعْلَمُ ذُلْكَ إِلَّا الَّذِي لَمْ يَرَهُ مُعْرِمٌ وَمَنْ قَاتَلَ فِي سَبِيلِهِ

$$\alpha_{k+2} = -\frac{\lambda - (k+m)(k+m+1)}{(k+2)(k+1)} \quad \text{اکثر}$$

ويمكن أن يكون مجموع المدخلات a_{q+2} والفرد a_q متساويان، حيث $a_{q+2} = a_q$ مطلقاً، وذلك في حالات مخصوصة.

$$\lambda = (q+m)(q+m+1) \quad ; \quad q = 0, 1, 2, \dots$$

فترة كل معاصرة $\Delta = l(l+1)$ حيث $l \geq m$ و $l = 0, 1, 2, 3, \dots$ (عدد مرات معاصرة)

$$(1-x^2)u'' - 2x(m+1)u' + [l(l+1) - m(m+1)]u = 0$$

جذور معقدة، $m \geq 0$ ، حيث $l \geq m$

$$u(x) = a_{l-m} x^{l-n} + a_{l-m-1} x^{l-n-2} + \dots + \begin{cases} a_0 \\ a_1 \end{cases}$$

عند ذلك $P_l^m(x)$ يتوافق مع $u(x)$ حيث $u(x) \in \mathbb{C}[x]$

$$P_l^m(x) = (1-x^2)^{m/2} \frac{d^{l+m}}{dx^{l+m}} \left(\frac{(x^2-1)^l}{2^l l!} \right) \quad \text{وكانينا ساقاً} \quad m > 0$$

$$P_l^m(x) = (-1)^m \frac{(l+m)!}{(l-m)!} P_l^m(x) \quad m < 0$$

$$m = 0, \pm 1, \pm 2, \dots \quad \pm l \leq |m| \leq l$$

$$Y_l^m(\theta, \phi) = a_m \sqrt{\frac{2l+1}{4\pi}} \frac{(l-m)!}{(l+m)!} P_l^{|m|}(\cos \theta) e^{im\phi}$$

$$a_m = \begin{cases} 1 & m \geq 0 \\ (-1)^m & m < 0 \end{cases}$$

إذن $\sum_{l=0}^{\infty} \sum_{m=-l}^l Y_l^m(\theta, \phi)$ هي العددي الموجي أو

حيث $\sum_{l=0}^{\infty} \sum_{m=-l}^l Y_l^m(\theta, \phi)$ هي العددي الموجي المادي، $\frac{d}{d\phi} Y_l^m(\theta, \phi)$ هي العددي الموجي المادي بالعمر

$$\hat{L}_z = \frac{\hbar}{i} \frac{\partial}{\partial \phi}$$

وهو يصنف العددي الموجي المادي

l في العدد المادي

و m في العدد المادي