



كلية العلوم

القسم : الفيزياء

السنة : الثانية

المادة : ميكانيك فيزيائي ٢

المحاضرة : الثانية / نظري / كتابة

{{ مكتبة A to Z }}

مكتبة A to Z : Facebook Group

كلية العلوم ، كلية الصيدلة ، الهندسة التقنية

يمكنكم طلب المحاضرات برسالة نصية (SMS) أو عبر (What's app-Telegram) على الرقم 0931497960

الفصل الثاني : النظريات العامة في تحريك النقطة المادية - المحل المركزي

من العلاقة (2) نرى أن :

تغير كمية الحركة المادية عن انتقالها على مسار ما تحت تأثير القوة $\vec{F}$ ما هو إلا الدفع " $\vec{F} dt$ " الذي يقوم به القوة نفسها من خلال النقطة المادية. مستقلة عن ارتفاع ما هي إلا القوة الموزعة على النقطة المادية.

① محو :

هل يمكن الوصول إلى قانون الحركة دون اللجوء إلى مفارقة نيوتن ؟

الجواب : نعم يمكن ذلك ، وذلك عن طريق ما سيبحث به النظريات العامة في التحريك.

② نظرية كمية الحركة :

نعرف كمية الحركة $\vec{P}$ بالعلاقة :

- والآن ، بمقابلة الطرفين ، نجد أن :

$$\vec{P} = m \vec{v} \quad \text{حيث : } m \text{ سرعة وكلة النقطة المادية.} \quad \text{①}$$

$$d\vec{P} = m d\vec{v} = m \frac{d\vec{v}}{dt} dt = \vec{F} dt \quad \text{②} \rightarrow \frac{d\vec{P}}{dt} = \vec{F} \quad \text{②'}$$

- وبالمسحاح أين الوصلين M و M_0 حيث تحريك كمية الحركة من $\vec{P}_0$ إلى $\vec{P}$:

$$\vec{P} - \vec{P}_0 = \int_{t_0}^t \vec{F} dt \quad \text{③}$$

- ونفرض أن مركبات $\vec{F}$ على المحاور الديكارتية هي x, y, z فإن مسقط المعادلة ③ على المحاور نفسها يكون بالشكل :

$$P_x - P_{0x} = \int_{t_0}^t x dt$$

$$P_y - P_{0y} = \int_{t_0}^t y dt \quad \text{④}$$

$$P_z - P_{0z} = \int_{t_0}^t z dt$$

ومن الواضح ، أنه إذا علمت القوة $\vec{F}(x, y, z)$ بدلالة الزمن فممكن حساب مساحط الارتفاع ، ومن ثم باستكمال سرعة ثانية كمثل على قانون الحركة .

- عموماً ، لنفرض أنه تم حساب التكامل في الطرف الأيمن كتابع مساحي بالنسبة للزمن : $\vec{f}(t)$ ، أي حصلنا

$$m \vec{v} = m \vec{v}_0 + \vec{f}(t) - \vec{f}(t_0) \quad \text{⑤} \Rightarrow \vec{v} = \frac{d\vec{r}}{dt} = \vec{v}_0 + \frac{1}{m} [\vec{f}(t) - \vec{f}(t_0)]$$

وبالمسحاح نجد قانون الحركة التالي :

$$\vec{r} = \vec{v}_0 t + \frac{1}{m} \vec{f}(t_0) t + \int_{t_0}^t \vec{f}(t) dt \quad \text{⑥}$$

الخلاصة :

يمكن الوصول إلى قانون الحركة انطلاقاً من العلاقة ③ وذلك إذا علمت القوة بدلالة الزمن ، وذلك كما نتحدث من حساب التكامل الموجود في الطرف الأيمن منها .

(3) نظرية الطاقة الحركية :

- نعرف الطاقة الحركية T للنقطة مادية متحركة بالعلاقة : (7) $T = \frac{1}{2} m v^2$

- وبماثلة الطرفين، نحصل :

$$dT = m \vec{v} \cdot d\vec{v} = m \vec{v} \cdot \frac{d\vec{v}}{dt} \cdot dt = \vec{F} \cdot \vec{v} dt \quad ; \quad \vec{v} dt = d\vec{r} \Rightarrow dT = \vec{F} \cdot d\vec{r} \quad (8)$$

$$\Rightarrow \frac{dT}{dt} = \vec{F} \cdot \vec{v} \quad (9)$$

- من العلاقة (8) نعتبر الطاقة الحركية لنقطة مادية عند انتقالها على مسار ما تحت تأثير القوة $\vec{F}$ سارية العمل المستمر الذي تغيره السرعة $\vec{v}$ نفسها من مكان النقطة المادية.

- وحدة العلاقة (9) ترك الخ : مستندة الطاقة الحركية ماضي إلى الاستطاعة.

- ربا استكمال العلاقة (8) بين النقطتين M_0 و M حيث الطاقة الحركية من T_0 إلى T :

$$T - T_0 = \int_{M_0}^M \vec{F} \cdot d\vec{r} = \int_{M_0(x_0, y_0, z_0)}^{M(x, y, z)} F_x dx + F_y dy + F_z dz \quad (10)$$

إذن : إذا علمنا القوة بكافة الإحداثيات نزول المسألة إلى حساب تكامل على معنى الحساب التفاضلي نحصل على الطاقة الحركية بدلالة الإحداثيات ، وعلى الحالة الخاصة (الحركة في بعد واحد) فإنة نجد بالاستكمال سرعة "المركب" قانون الحركة.

(4) القوى المحزنة :
- سُمي أيضاً بـ القوى المحافظة وهي بالتعريف : القوى التي لا يتوقف عملها على الطريق المسلول وإنما فقط على الوضع البدائي والنهائي للنقطة المتحركة.

- ويمكن تصنيفها إلى مركزة و لامركزة.

- المركزة [مثل قوى : الثقالة - التجاذب (التنافذ) - المرونة]
- اللامركزة [مثل قوى : الجاذبية الكهرومغناطيسية - كوروليس]

(P) قوى الثقالة : مثال ذلك نقطة مادية كتلتها m تتعارض تحت تأثير ثقلها $\vec{F}$

فإن : العمل المنجز للثقل $\vec{F}$ ديكارياً يسطر بالعلاقة :

$$dA = \vec{F} \cdot d\vec{r} = F_x dx + F_y dy + F_z dz \quad ; \quad \vec{F} = -mg \vec{e}_z \quad (11)$$

وملاحظة أن : $F_x = F_y = 0$ و $F_z = -mg \Rightarrow dA = \vec{F} \cdot d\vec{r} = -mg dz$

وبالتكامل بين الوصفين M_1 و M_2 نحصل :

$$A_{M_1}^{M_2} = \int_{M_1}^{M_2} \vec{F} \cdot d\vec{r} = - \int_{z_1}^{z_2} mg dz = - \int_{z_1}^{z_2} mg dz = -mg(z_2 - z_1) \quad (12)$$

إذن : كما لاحظ العمل لا يتعلق بالطريق الذي سلكته النقطة المادية وإنما الوصفين البدائي والنهائي لها.

هذه بعض الأمثلة : إذا انتقلت النقطة المادية تحت تأثير الثقالة من سوية أولى راسها z_1 إلى أخرى راسها z_2 فإن عمل قوى الثقالة لا يتغير سواء سقطت النقطة سقوطاً حراً أو على مسير مائل أو ضمن الأنبوب مغني دون احتكاك أو بأي وسيلة أخرى.

(د) عمل قوى المرونة : عند نقطة صغرى (نقطة مادية) ، مربوطة بنابض

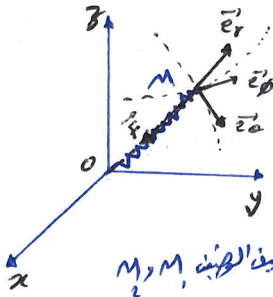
نهاية الثانية مربوطة بمبدأ الإحداثيات ، فإن العمل الميكانيكي للقوة $\vec{F}$ كروياً

يُعطى بالعلاقة :

$$d\vec{A} = \vec{F} \cdot d\vec{r} = F_r dr + F_\theta d\theta + F_\phi d\phi ; F_r = -k \vec{OM} = -k\vec{r} = -k \cdot r \vec{e}_r \quad (13)$$

وكما نلاحظ : $F_\theta = F_\phi = 0$ & $F_r = -kr$

$$\Rightarrow A_{M_1}^{M_2} = \int_{M_1}^{M_2} F_r dr = - \int_{r_1}^{r_2} kr dr = - \frac{k}{2} (r_1^2 - r_2^2) \quad (14)$$



(ج) عمل قوى التجاذب (التنافع)

- سواء كانت كهربائية أو مغناطيسية إلى قوى التجاذب العالمى فإن هذه القوى تتناسب عكساً مع مربع البعد ، أي :

هذه القوى لها الشكل :

$$|F| = \frac{k}{r^2} \quad (15)$$

حيث :

k ثابت يتعلق بنوع القوى.

① فإذا كانت القوة كهربائية ، فإن هذا الثابت يتعلق

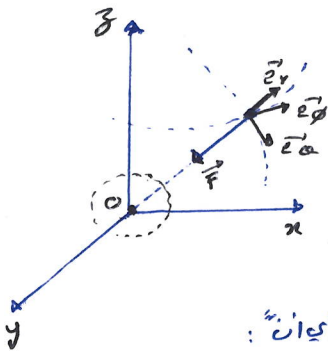
بالشحنات الكهربائيتين وبال ثابت k ، أي أن :

$$|F| = k \frac{q_1 q_2}{r^2}$$

② وإذا كانت القوة عبارة عن قوة تجاذب عالمى فإن الثابت يتعلق

بالكتل المتبادلة ، التي تُعتبر نقطية ، وب ثابت التجاذب العالمى f ، أي أن :

$$|F| = f \frac{m_1 m_2}{r^2}$$



$$\text{قوة جذب : } \vec{F} = -\frac{k}{r^2} \vec{e}_r \quad (16)$$

$$\text{قوة تنافع : } \vec{F} = +\frac{k}{r^2} \vec{e}_r \quad (16')$$

وكما نلاحظ فإن القوة التجاذبية : $F_\theta = F_\phi = 0$ & $F_r = -\frac{k}{r^2}$

$$\text{وبالمعادلة : } A_{M_1}^{M_2} = \int_{M_1}^{M_2} F_r dr = - \int_{r_1}^{r_2} \frac{k}{r^2} dr = \frac{k}{r} \Big|_{r_1}^{r_2} = \frac{k}{r_2} - \frac{k}{r_1} \quad (17)$$

- وبمناسبة المراجعة كنذاً قوة التنازع علاقة متساوية للعلاقة (17) مع تغيير إشارة حدها

- وبالتالي فإن قوى التجاذب أو التنازع قوى كروية .

⑤ تابع الكمون - تكامل الطاقة :

- لنفرض تابعاً $v = v(x, y, z)$ نقطة حيث يعطى المجال دوماً .

⑥ من أجل عمل قوى الثقالة :

$$\text{نضع : } v(x, y, z) = v(z) = mgz \Rightarrow A_{M_1}^{M_2} = mgz_1 - mgz_2 = v_1 - v_2 \quad (18)$$

(ن) من أجل عمل قوى المرونة :

$$\text{نضع : } v(x, y, z) = \frac{k}{2} (x^2 + y^2 + z^2) = \frac{k}{2} r^2 \Rightarrow A_{M_1}^{M_2} = \frac{k}{2} (r_1^2 - r_2^2) = v_1 - v_2 \quad (19)$$

(ج) من أجل عمل قوى التجاذب :

$$\text{نضع : } v(x, y, z) = -\frac{k}{\sqrt{x^2 + y^2 + z^2}} = -\frac{k}{r} \Rightarrow A_{M_1}^{M_2} = -\frac{k}{r_1} + \frac{k}{r_2} = v_1 - v_2 \quad (20)$$

- وهكذا يمكن التعميم على أي قوة كونية.

أي أن: فيهم العمل المنجز بواسطة القوة $\vec{F}$ لنقل النقطة المادية بمقدار $d\vec{r}$ متساوياً لنقل النقطة المادية $dA = \vec{F} \cdot d\vec{r} = -dV$ (21)

ملاحظة *: عندما تألف القوة

المؤثرة على النقطة المادية من حتميتين كموتية

$\vec{F}$ ونزير كموتية $\vec{F}$ فإن تكامل الطاقة (23)

لا يكون حتمياً لأن العمل المنجز سيأخذ عندئذ:

صفتي dA العمل المنجز للقوة الكمونية، و dA' العمل المنجز للقوة غير الكمونية. ونكتب العلاقة (22) عندئذ:

نسعى العلاقة (23) في تكامل الطاقة، والسيطرة الوحيد لاستخدامها هو أن:

- الآن بالتعويض عن ذلك في العلاقة (8) نجد أن:

$$(22) \Rightarrow d(T+V)=0 \Rightarrow T+V=E \quad (23)$$

ملاحظة:

هكذا يمكن عمل القوى الكمونية معروف ($\frac{M^2}{M_1} = 0$) وهذا يعني انطباق النقطتين M_1 و M_2 والمسا، يكون في هذه الحالة عبارة عن حتميتين مقلتين.

(6) العلاقة بين القوة وناجح الكمون:
- لدينا:

$$dV = -\vec{F} \cdot d\vec{r} = -F_x dx - F_y dy - F_z dz \quad (24)$$

- ومن جهة أخرى، إذا أخذنا تفاضل الكمون باعتبارها لا يتغير، الزمن سيكتفي بمرجع، فإتينا فيه:

$$dV = \frac{\partial V}{\partial x} dx + \frac{\partial V}{\partial y} dy + \frac{\partial V}{\partial z} dz \quad (25)$$

- وبمقارنة العلاقتين (24) و (25) نجد أن:

$$\text{الريكانس: } F_x = -\frac{\partial V}{\partial x} ; F_y = -\frac{\partial V}{\partial y} ; F_z = -\frac{\partial V}{\partial z} \quad (26)$$

- وبالمقارنة العلاقتين الأولى والثانية من (26) بالنسبة لـ x و y على الترتيب، نجد:

$$\frac{\partial F_x}{\partial y} = -\frac{\partial^2 V}{\partial x \partial y} \quad \& \quad \frac{\partial F_y}{\partial x} = -\frac{\partial^2 V}{\partial y \partial x}$$

ولما كان التام $V(x,y,z)$ دالة المعين "مستمر" وملائم للاستحقاق، فإن:

$$\frac{\partial F_x}{\partial y} - \frac{\partial F_y}{\partial x} = 0 \quad (27)$$

وبنفس الطريقة نصل على علاقتين متساويتين:

$$\frac{\partial F_x}{\partial z} - \frac{\partial F_z}{\partial x} = 0 \quad (28)$$

$$\frac{\partial F_y}{\partial z} - \frac{\partial F_z}{\partial y} = 0 \quad (29)$$

- نستنتج العلاقات (27) و (28) و (29) ان:

$$\vec{rot} \vec{F} = \vec{0} \quad (30)$$

وهذا يعني ان القوة $\vec{F}$ لا بد ان تكون "درجياً" لتابع ما. وبالفعل نلاحظ من العلاقة (26) ان:

$$\vec{F} = - \text{grad } v$$

وبهذا نرى ان: من السهل الحصول على القوة الكهربائية إذا علمنا تابع الكهوت.

- ومن اجل العلاقات الأسطوانية والكروية، نكتب:

الأسطوانية

$$-v = v(\rho, \phi, z) \Rightarrow F_\rho = -\frac{\partial v}{\partial \rho} ; F_\phi = -\frac{1}{\rho} \frac{\partial v}{\partial \phi} ; F_z = -\frac{\partial v}{\partial z} \quad (31)$$

الكروية

$$-v = v(r, \theta, \phi) \Rightarrow F_r = -\frac{\partial v}{\partial r} ; F_\theta = -\frac{1}{r} \frac{\partial v}{\partial \theta} ; F_\phi = -\frac{1}{r \sin \theta} \frac{\partial v}{\partial \phi} \quad (32)$$

ملاحظة (3)

عندما يكون v تابعاً "مهماً" للزمن فلا يمكن ان تكون القوة التي تشتت منه كونية، وان تكون الطاقة الحركية للمحرك ثابتة «وهو ذلك في

ملاحظة (3)

من المفضل اختيار محاور إحداثية مناسبة عند حساب تابع الكهوت:

①. فإذا كانت القوة ذات اتجاه واحد [مثل قوة الثقالة] فإتة يفضل اختيار محلة المحاور الديكارتية.

②. أمّا إذا كانت القوة تمر من نقطة ثابتة (مركزية) فإتة يفضل اختيار المحاور $(\vec{e}_r, \vec{e}_\theta, \vec{e}_\phi)$.

⑦. الاستقارة من تكامل الطاقة في إيجاد قانون الحركة:

- تعتبر العلاقة (23) ذات فائدة كبيرة ^{وكافية} للحصول على قانون الحركة، في حال كان للنقطة الحادية وسيط مقط.

- نفرض ان الحركة نقطة تحت دقت المحور ox ، ونكتب تكامل الطاقة بالشكل:

$$\frac{1}{2} m \dot{x}^2 + v(x) = E \quad (33) \Rightarrow \dot{x} = \frac{dx}{dt} = \sqrt{\frac{2}{m} [E - v(x)]} \Rightarrow dt = \frac{dx}{\sqrt{\frac{2}{m} [E - v(x)]}}$$

وبالاستكمال نحصل مباشرة على قانون الحركة:

$$t + c = \int \frac{dx}{\sqrt{\frac{2}{m} [E - v(x)]}} \quad (34)$$

ولكن لكي يكون للحركة معنى لا بد ان يكون المقادير موجبة (أي يجب ان يكون $[E > v(x)]$)

- ونفرض ان الكون الذي نختار له النقطة يكون مرونة من الشكل: $v(x) = \frac{m \omega^2 x^2}{2}$ ، عندها

المعادلة في (34) تكتب ان:

$$t + c = \int \frac{dx}{\sqrt{\frac{2}{m} [E - \frac{m \omega^2 x^2}{2}]}}$$

وبإجراء التكامل في العلاقة نحصل امثلاً على قانون الحركة:

$$x = A \sin(\omega t + \phi) \quad (35)$$

وهو قانون الحركة الجيبية، حيث يكون المرونة.

8. نظرية العزم المحرك : السعة السطحية :

- يعرف العزم المحرك حول مركز الإحداثيات 0 ، لنقطة حاركة كتلتها m وسرعتها $\vec{v}$ بالعلاقة :

$$\vec{L} = \vec{r} \times m \vec{v} = \vec{r} \times \vec{p} \quad (36)$$

- باستحداث العزم المحرك بالنسبة للزمن نجد :

$$\frac{d\vec{L}}{dt} = \frac{d\vec{r}}{dt} \times m \frac{d\vec{v}}{dt} + \vec{r} \times m \frac{d^2\vec{v}}{dt^2} = \vec{r} \times \vec{F} = \vec{M}_0 \quad (37)$$

حيث $\vec{M}_0$ عزم محصلة القوى الخارجية $\vec{F}$ المؤثرة بالنقطة الحاركة المدروسة وذلك بالنسبة لمركز الإحداثيات 0 .
وهكذا يمكن حسنة تسمية خاصة في الميكانيك :

« مشتق العزم المحرك للنقطة حاركة ، بالنسبة للزمن ، يساوي عزم محصلة القوى المؤثرة على هذه النقطة وذلك بالنسبة لمحور الإحداثيات 0 »

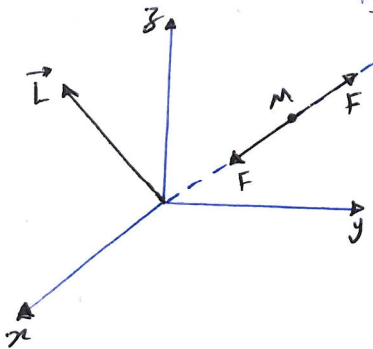
- لنفرض الحالة الخاصة والتي من أجلها يكون $(\vec{M}_0 = 0 \text{ و } \vec{L} = \text{const})$:

وهنا غير ثلاثة حالات :

أ. $\vec{r} = 0$: وهذا يعني أن النقطة الحاركة تقع دائما في مركز الإحداثيات ، وهي ساكنة هناك ، وهذه حالة خاصة لاستحقاق الكهف .

ب. $\vec{F} = 0$: أي أن محصلة القوى المؤثرة معدومة ، وهذا يعني طبقا لطبقا نيوتن الأول أنها ساكنة أو تتحرك بحركة مستقيمة منتظمة ، وهذه حالة خاصة أيضا فيزياء الهية .

ج. $\vec{r} // \vec{F}$: ملاكان $\vec{r}$ هو متجه الموضع الواصل بين مبدأ الإحداثيات 0 وموضع النقطة المدروسة M و $\vec{F}$ مؤثر بالنقطة المدروسة في الموضع M فإذ أن $\vec{r}$ و $\vec{F}$ في نفس الحامل والقوة مستمرة في 0 ، ونقول أن هذه القوة مركزية .



أما عن النقطة الحاركة فإذنا نقول أنها تتحرك على حقل عزم مركزي .

$$\vec{M}_0 = \frac{d\vec{L}}{dt} = 0 \quad (38)$$

ومن المعادلة الأخيرة نحصل على تكامل العزم المحرك :

$$\vec{L} = \vec{r} \times m \vec{v} = \vec{L}_0 = \text{const} \quad (39)$$

وبالنظر للعلاقة (39) ولطبقا لخواص الجداء المتجهي :

فإذ أن $\vec{r}$ و $\vec{v}$ في مستوى أمستقام مع المحور z ، والمركبة ستكون مستوية ونفرض في المستوى Π :

- لنسحب عن معادلة المستوى Π البكارتية :

نقول أن $M(x, y, z) \equiv M(x, y, z)$ نقطة من هذا المستوى ، ومن ثم نضرب عدليا بطريق (39) بر $\vec{r}$ فنجد :

$$\vec{L} \cdot \vec{r} = (\vec{r} \times m \vec{v}) \cdot \vec{r} = \vec{L}_0 \cdot \vec{r} = 0 \quad \text{و} \quad \vec{r} \perp \vec{L}_0 \Rightarrow L_{0x} \cdot x + L_{0y} \cdot y + L_{0z} \cdot z = 0 \quad (40)$$

والمعادلة الأخيرة تمثل معادلة مستوى يمر من المركز ويتعامد مع المتجه $\vec{L}_0$ ، ويسمى هذا المستوى بمستوى لابلاس .

لما كانت الكواكب السيارة التي تتحرك حول الشمس والأقمار الصناعية التي تتحرك حول الأرض تخضع لحركة مركزية عرفت من مركز الجذب [مركز الشمس أو مركز الأرض] فإن الحركات المذكورة ستكون مستوية دوماً ، وبكيفية وسيطة (y, x) أو (ρ, ϕ) أو (r, θ) لدراسة مثل هذه الحركات .

٤١ تعريف السرعة السطحية :

- نعرف السرعة السطحية بأنها السطح الذي يمسحه متجه الموضع $\vec{r}$ خلال هذه الزمن .

- من الشكل ، ومن مؤامير الجبر المتجه :

$$|d\vec{s}| = \frac{1}{2} |\vec{r} \times (\vec{r} + d\vec{r})| = \frac{1}{2} |\vec{r} \times d\vec{r}| \quad (41)$$

$$\frac{ds}{dt} = \frac{1}{2} \left| \vec{r} \times \frac{d\vec{r}}{dt} \right| = \frac{1}{2} |\vec{r} \times \vec{v}| \quad (42)$$

حيث $\frac{ds}{dt}$ هو متجه عمودي على السطح طولها يساوي قيمة السطح $\vec{r}$ فإن $\frac{d\vec{s}}{dt}$ هو متجه $\vec{r}$ أيضاً .
نسبياً بـ $\frac{ds}{dt}$ السرعة السطحية ونرمز له بالرمز $\vec{v}_s$. وعندئذ تكون العلاقة بين $\vec{L}$ و $\vec{v}_s$ بالشكل :

$$\vec{L} = 2m \vec{v}_s \quad (43)$$

- إذن الحركة في حقل مركزي تكون مستوية ، خاصية لقانون السطوح : المساحات الممسوحة بواسطة نصف القطر السطحي خلال الزمنية متساوية تكون متساوية ، ذلك لأن ثبات $\vec{L}$ يعني ثبات $\vec{v}_s$

٤٢ حساب مساحات $\vec{L}$ (والتالي $\vec{v}_s$) في الحقل الإحداثي المختلفة :

١. في حقل الإحداثيات الديكارتية :
نفرض أن مستوى الحركة هو $\Pi(x, y)$ ومن ثم $\vec{L} \perp \Pi$ ، وعليه ($L_x = L_y = 0$) لأن

$$\vec{L} = \vec{r} \times m \vec{v} = m \begin{vmatrix} \vec{e}_x & \vec{e}_y & \vec{e}_z \\ x & y & z \\ \dot{x} & \dot{y} & \dot{z} \end{vmatrix} = m \begin{vmatrix} \vec{e}_x & \vec{e}_y & \vec{e}_z \\ x & y & 0 \\ \dot{x} & \dot{y} & 0 \end{vmatrix} \quad z=0, \dot{z}=0$$

$$= 0 \vec{e}_x + 0 \vec{e}_y + m(x\dot{y} - y\dot{x}) \vec{e}_z \Rightarrow \vec{L} = m(x\dot{y} - y\dot{x}) \vec{e}_z = L_z \vec{e}_z \quad (44)$$

٢. في حقل الإحداثيات الأسطوانية :

- لنبدأ بتعريف السرعة والموضع في الأسطوانية :

$$\vec{r} = \rho \vec{e}_\rho + z \vec{e}_z \quad \text{و} \quad \vec{v} = \rho' \vec{e}_\rho + \rho \phi' \vec{e}_\phi + z' \vec{e}_z$$

- نفرض أن مستوى الحركة هو المستوى القطبي $\Pi(\rho, \phi)$ ومن ثم $\vec{L} \perp \Pi$ ، ولدينا

$$z = z' = 0 \quad \text{ونكتب :}$$

$$\vec{L} = \vec{r} \times m \vec{v} = m \begin{vmatrix} \vec{e}_\rho & \vec{e}_\phi & \vec{e}_z \\ \rho & \phi & z \\ \rho' & \rho \phi' & z' \end{vmatrix} = m \begin{vmatrix} \vec{e}_\rho & \vec{e}_\phi & \vec{e}_z \\ \rho & 0 & 0 \\ \rho' & \rho \phi' & 0 \end{vmatrix} = m \rho^2 \phi' \vec{e}_z = L_z \vec{e}_z \quad (45)$$

ج) في حالة الإحداثيات الكروية

- لدينا متجهي الوضع والتسارع في الكروية ، بالشكل :

$$\vec{r} = r \vec{e}_r \quad \& \quad \vec{v} = r' \vec{e}_r + r \dot{\phi} \vec{e}_\phi + r \sin \theta \dot{\phi} \vec{e}_\theta$$

- بفرض أن محور الحركة هو مستوى دائرة الاستواء في الإحداثيات الكروية $\theta = \frac{\pi}{2}$ و $\dot{\theta} = 0$ فيكون $\Pi(r, \phi)$ عندها يكون :

$$\vec{L} = \vec{r} \times m \vec{v} = m \begin{vmatrix} \vec{e}_r & \vec{e}_\theta & \vec{e}_\phi \\ r & 0 & 0 \\ r' & 0 & r\dot{\phi} \end{vmatrix} = 0 \vec{e}_r - mr^2 \dot{\phi} \vec{e}_\theta + 0 \vec{e}_\phi \Rightarrow \vec{L} = -mr^2 \dot{\phi} \vec{e}_\theta = -L_z \vec{e}_\theta \quad (46)$$

ملاحظة (5)

إذاً في المستوى القطبي يكون :

$$\vec{L} = L_z \vec{e}_z = m \dot{\phi} r^2 \vec{e}_z \quad \& \quad \vec{L} = 2m \vec{v} \Rightarrow \vec{v} = \frac{\vec{L}}{2m}$$

$$\Rightarrow \vec{v} = \frac{p^2 \dot{\phi}}{2} \vec{e}_z = \vec{v}_1 \Rightarrow \boxed{p^2 \dot{\phi} = 2C_1 = C} \quad (47) \Rightarrow \boxed{p_1^2 \dot{\phi}_1 = p_2^2 \dot{\phi}_2} \quad (48) ; \dot{\phi} = \omega = \frac{v}{r}$$

$$\Rightarrow \boxed{p_1 v_1 = p_2 v_2} \quad (49)$$

العلاقات من (47)، (48)، و (49) تعتبر قانون السطوح رياضياً في المستوى القطبي .

(6) قانون بيثيه :

☑ قانون بيثيه الأول

- يغطي هذا القانون سرعة الممرات عند سرعة متغيرة المسار، $u = u(\phi)$:

- بفرض أن الحركة تحدث في المستوى القطبي $\Pi_0(p, \phi)$ ، عندها تكون :

$$\vec{v} = p' \vec{e}_p + p \dot{\phi} \vec{e}_\phi + \dot{z} \vec{e}_z \quad \& \quad z = ct \Rightarrow \dot{z} = c$$

$$\Rightarrow \vec{v} = p' \vec{e}_p + p \dot{\phi} \vec{e}_\phi \Rightarrow v^2 = p'^2 + p^2 \dot{\phi}^2 \quad (50)$$

$$\text{قانون السطوح} : p^2 \dot{\phi} = C \Rightarrow \dot{\phi} = \frac{C}{p^2} \quad (51) \Rightarrow v^2 = p'^2 + \frac{C^2}{p^2} \quad (52)$$

حيث أن :

$$p' = \frac{dp}{dt} = \frac{dp}{d\phi} \cdot \frac{d\phi}{dt} = \frac{C}{p^2} \frac{dp}{d\phi} = -C \frac{d(\frac{1}{p})}{d\phi} = -C \frac{du}{d\phi} \quad \& \quad u = \frac{1}{p}$$

وبالتعويض عن ذلك في (52) نجد أن :

$$v^2 = C^2 u'^2 + C^2 u^2 \Rightarrow \boxed{v^2 = C^2 (u'^2 + u^2)} \quad (53)$$

☑ قانون بيثيه الثاني

- يغطي هذا القانون القوة عند سرعة متغيرة المسار، $u = u(\phi)$:

- الحركة تحدث في المستوى القطبي $\Pi(p, \phi)$ ، ونكتب عندها :

$$\vec{a} = (p'' - p \dot{\phi}^2) \vec{e}_p + (p \ddot{\phi} + 2p' \dot{\phi}) \vec{e}_\phi \quad \& \quad \dot{z} = z' = 0$$

- وبما أن التسارع مركزي فيكون $a_\phi = 0$ ، وعليه :

$$\Rightarrow \vec{a} = \vec{a}_p = (p'' - p\phi''') \vec{e}_p \Rightarrow \vec{F} = \vec{F}_p = m(p'' - p\phi''') \vec{e}_p \quad (52)$$

$$\text{ومن ثم} : p^2 \phi' = c \Rightarrow \phi' = \frac{c}{p^2} \Rightarrow \phi'' = -\frac{c^2}{p^3} \Rightarrow F_p = m(p'' - \frac{c^2}{p^3}) \quad (53)$$

- وصية أنه

$$\begin{aligned} \ddot{r} &= \frac{dr}{dt} = \frac{dr}{d\phi} \cdot \frac{d\phi}{dt} = \frac{c}{r^2} \frac{dr}{d\phi} = -c \frac{d(\frac{1}{r})}{d\phi} = -c u' \quad ; \quad u = \frac{1}{r} \\ \Rightarrow \ddot{r} &= \frac{dr}{dt} = \frac{dr}{d\phi} \cdot \frac{d\phi}{dt} = -\frac{c^2}{r^2} \cdot \frac{d(\frac{1}{r})}{d\phi} = -c^2 u^2 \ddot{\phi} \quad (54) \end{aligned}$$

وبمقارنة الناتج الأخير مع (53) نجد أن:

$$F_p = m(-c^2 u^2 \ddot{\phi} - \frac{c^2}{r^3}) \Rightarrow F_p = -mc^2 u^2 (\ddot{\phi} + u) \quad (55) \quad \text{« المسألة المبرزة »}$$

(19) قانون الجاذب العام:

- وجد كبلر أن مسارات الكواكب السيارة حول الشمس عبارة عن قطع ناقصية تقع الشمس في أحد محوريها. قانون كبلر الثاني

- نسطح مساحة المسار القطبية بالشكل:

$$p = \text{وسيط القطع} \quad e = \text{تباعدة المركز} \quad r = \frac{p}{1+e \cos \phi} \quad (56)$$

لدينا

$$u = \frac{1}{r} = \frac{1}{p} + \frac{e}{p} \cos \phi \Rightarrow F_p = -mc^2 u^2 (-\frac{e}{p} \cos \phi + \frac{1}{p} + \frac{e}{p} \cos \phi) = -\frac{mc^2}{p^2} \frac{1}{p} \quad (57)$$

$$\Rightarrow F_p = -\frac{\mu m}{r^2} \quad ; \quad \mu = \frac{c^2}{p} \quad (58)$$

حيث μ الثابت μ هو ثابت يتعلق بالجسم المركزي للقوة «وهنا الشمس».

- وعندما كانت القوة التي يؤثر بها الكوكب على الشمس «بالطريقة نفسها» ، فحصل الفعل ورد الفعل «الشمس

$$F_p' = \frac{\lambda M}{r^2} \quad (59) \quad \text{«تساوها بالإشارة»} \quad (60) \quad \text{«تساوها بالإشارة»}$$

حيث λ ثابت يتعلق بالكوكب و M كتلة الشمس.

$$\Rightarrow \frac{\mu m}{r^2} = \frac{\lambda M}{r^2} \Rightarrow \frac{\mu}{m} = \frac{\lambda}{M} \quad (60)$$

- وسنجد بتقييم العلاقة (60) الأخيرة على أي كوكب آخر في المجموعة الشمسية كتلة m و «تباعدة» λ' بالشكل:

$$\frac{\mu}{m} = \frac{\lambda}{M} = \frac{\lambda'}{m'} = \dots = f \quad (61)$$

حيث: f هو ثابت الجاذب العام.

- وحساب μ من (61) فحصلنا على قانون الجاذب العام بالشكل:

$$|F| = f \frac{m M}{r^2} \quad (62)$$

وهذا يعني أن: «كل جسمين ماديين يتفاعلان «بتأثير» بقوة تتناسب طردياً مع كتلتهما وعكسياً مع مربع البعد بينهما». وهذا يطبق على مختلف الأصنام من الأصغر إلى الأكبر.

ملاحظة (6):

- القوة F تكون ذات قيمة كبيرة عندما تكون كتلة الأصنام كبيرة ، كما هو الحال عند دراسة الميكانيك السماوي ،

حيث تبلغ كتلة الأصنام «كبيرة» جداً.

- ويبدو أن القانون (62) يطبق أيضاً على الميزرات ذات الكتلة الهائلة.

- قد يبلغ قوى التجاذب (62) هذا "مثالا" في ماسيحي في العلوم القزمة: التي يتطاولها جميعها وبالنسبة لزرار قوى التجاذب بشكل
هائل على سطحها لدرجة جذب كل مناصولها بقوت منها ما فيها الإشعاعات الكونية والفوتونات المصنوعة وغيرها
وكذلك ذات الأمر للثقوب السوداء مثلها بازنية موية جدا.

ملاحظة (63)

والآن إذا صفا قوى التجاذب والكهربائي بين إلكترون وإلكترون F_e ، وبارنا صفا قوة التجاذب الميوني F_g بينهما ، فإننا نجد:

$$F_e = 10^{40} F_g \quad (63)$$

وكما نلاحظ من العلاقة الأخيرة فإن: قوى التجاذب التي تحدث عنها أصغر بكثير من قوى التجاذب الكهربائي لدرجة تجعل تماما أمامها.

س: اصب حقيقة التجاذب العالمي ؟

ج: - يوجد جسم كتلته m على سطح الأرض فإن الأرض ستقوم بجذبه بقوة : $F = mg$

- ومن جهة ثانية هذا الجسم سينتشر بقوة تجاذب عالمي من مركز الأرض التي كتلتها M بالشكل : $f = \frac{Mm}{R^2}$
حيث : R نصف قطر الأرض ، وبالتالي نحصل على العلاقة :

$$f = \frac{Mm}{R^2} = mg \Rightarrow f = \frac{R^2 g}{M} \quad (64)$$

- وبالأخذ بعين الاعتبار أن الأرض عبارة عن كرة نصف قطرها R ، وكثافتها δ ، فإنها حجمها $\frac{4}{3}\pi R^3$
ومن ثم كتلتها : $m = \frac{4}{3}\pi \delta R^3$ ، وبالتعويض نجد :

$$f = \frac{3g}{4\pi \delta R} \quad (65)$$

- وإذا علمنا أن نصف القطر يبلغ حوالي : $6400 \times 10^8 \text{ cm}$ ، والسرعة الأرضي : 980 cm/s^2 على سطحها ،
كثافتها : $\delta = 5 \text{ g/cm}^3$ ، فإننا نجد بالتعويض في (65) أن :

$$f = 6,67 \times 10^{-11} \text{ kg} \cdot \text{m}^3 \cdot \text{Sec}^{-2} = 6,67 \times 10^{-8} \text{ gr} \cdot \text{cm}^3 \cdot \text{Sec}^{-2}$$

(II) دراسة المسألة الفلكية : إيجاد معادلة المسار إذا علمت القوة :

سؤال : هل يمكن البرهان أن "مسار نقطة مادية تتحرك في هقل متوى" متالنع (62) عبارة عن قطعا "مخروطيا" ؟
- لنبدأ قاضون بيننا بالمثل :

$$F_p = - \frac{\mu m}{r^2} = \frac{m c^2}{r^2} (u'' + u) \Rightarrow u'' + u = \frac{\mu}{c^2} \quad (66)$$

وهي معادلة تفاضلية من الدرجة الثانية ذات امتداد ثابتة مع طرف ثابت ، وحلها بالشكل :

$$u = \frac{1}{r} = A \cos(\phi + \kappa) + \frac{\mu}{c^2} \quad (67)$$

- ونفرض ثابتين جديدين ، هما :

$$A = \frac{e}{P} \quad \text{و} \quad \frac{\mu}{c^2} = \frac{1}{P} \Rightarrow \frac{1}{u} = P = \frac{P}{1 + e \cos(\phi + \kappa)} \quad (68)$$

وهي المعادلة العامة للقطوع ، ويختلف نوع القطع باختلاف النسبة e (الذي يتعلق بـ A) ، فإذا كان :

$e > 1 \leftarrow$ المسار قطع زائد

$e = 1 \leftarrow$ المسار قطع مكافئ

$e < 1 \leftarrow$ المسار قطع ناقص



مكتبة
A to Z