



كلية العلوم

القسم : الفيزياء

السنة : الثانية

المادة : تحليل عقدي ومتجهي

المحاضرة : السابعة / نظري

{{ مكتبة A to Z }}

مكتبة A to Z : Facebook Group

كلية العلوم ، كلية الصيدلة ، الهندسة التقنية

يمكنكم طلب المحاضرات برسالة نصية (SMS) أو عبر (What's app-Telegram) على الرقم 0931497960

2025

٤

الدكتور :

المحاضرة:

التحريك 7



التاريخ: / /

A to Z Library for university services

القسم: رياضيات

السنة: الثانية

المادة: التحريك

$$\vec{P}[a, b] \rightarrow \mathbb{R}^3$$

المعنى: كونه تابعاً لمعادلة حركية

$$t \rightarrow P(t) = P_1(t)\vec{i} + P_2(t)\vec{j} + P_3(t)\vec{k}$$

$$P(t) = x\vec{i} + y\vec{j} + z\vec{k}$$

أو

بمعادلات المعنى:

(1) المعنى: بداية محددة $P(a)$ ونهاية $P(b)$

(2) نقول عن C مغلق $P(a) = P(b)$

(3) نقول عن النقطة $t_0 \in C$ انها مضاعفة اذا وقعت اذا و

$$\vec{P}'(t_1) = \vec{P}'(t_2) \text{ حيث } t_1, t_2 \in [a, b]$$

لخصيات:

(a) المعنى: عكسية البسيط الخول عن معنى انه بسيط اذا كانت

لا يكون انقاطاً ومفردة

(b) النقطة المزدوجة: نقول عن $t_0 \in [a, b]$ مزدوجة اذا وقعت اذا

كانت $P'(t_0) = 0$ والا فغير نظائرية

(c) المعنى الامتداد: هو معنى الذي تحقق الشرط التالي

$$\forall t \in [a, b] \Rightarrow \vec{P}'(t) \neq 0$$

أي لا يكون انقاطاً مزدوجة

مثال: لتكن القامتان المماسان التاليان :

$$\vec{r}_1 : [-1, 1] \rightarrow \mathbb{R}^3$$

$$\vec{r}_1 = t^2 \vec{i} + \cos t \vec{j} + 2\vec{k}$$

$$\vec{r}_2 = t^2 \vec{i} + t^3 \vec{j} + e^t \vec{k}$$

$$\vec{r}_1' = 2t\vec{i} - \sin t \vec{j} + 0\vec{k}$$

عند

$$\vec{r}_2' = 2t\vec{i} + 3t^2\vec{j} + e^t \vec{k}$$

فلا طرآن $t=0$ فإن $\vec{r}_1'(0)$ ليس $\vec{r}_2'(0)$ فليس $\vec{r}_1(0)$ و $\vec{r}_2(0)$ هما

$$\forall t \in [-1, 1] \Rightarrow \vec{r}_2(t) \neq 0$$

$$\vec{r}_2'(t) \neq 0 \Rightarrow \vec{r}_2 \text{ ليس } \vec{r}_1 \text{ فليس } \vec{r}_2$$

الجاد النقل بالجامعة :

$$t_1 \neq t_2 \in [-1, 1]$$

$$\vec{r}_1(t_1) = \vec{r}_2(t_2) \quad \text{فليس}$$

$$= t_1^2 \vec{i} + \cos t_1 \vec{j} + 2\vec{k}$$

$$= t_2^2 \vec{i} + \cos t_2 \vec{j} + 2\vec{k}$$

$$t_1^2 = t_2^2 \Rightarrow t_1 = t_2$$

$$\cos t_1 = \cos t_2 \Rightarrow t_1 = t_2 + 2\pi k$$

$$Z = Z \quad \text{فليس}$$

التالي $\vec{r}_1$ لا يكون نقاط مماسات التالي لا يكون نقاط مماسات

التالي التالي ليس وليس

تعريف: شعاع واحد للامس

ليس فليس واحد شعاع واحد الامس ليس العلامة :

$$(1) \quad \vec{T}(t) = \frac{\vec{r}'(t)}{|\vec{r}'(t)|}$$

$$\vec{N}(t) = \frac{1}{\sqrt{2}} \times \frac{-\cos t \vec{i} - \sin t \vec{j}}{\frac{1}{\sqrt{2}}}$$

$$= -\cos t \vec{i} - \sin t \vec{j}$$

$$\vec{B}(t) = \vec{T} \wedge \vec{N}$$

$$= \begin{vmatrix} \vec{i} & \vec{j} & \vec{k} \\ -\sin t & \cos t & 1 \\ -\cos t & -\sin t & 0 \end{vmatrix} = \frac{\sin t}{\sqrt{2}} \vec{i} - \frac{\cos t}{\sqrt{2}} \vec{j} + \frac{1}{\sqrt{2}} \vec{k}$$

فأبدي: أساس التفاضلي:

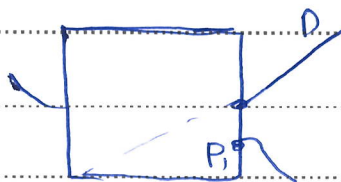
$$\vec{E} = f(t) \vec{i} + g(t) \vec{j} + h(t) \vec{k}$$

أولاً: دالة المسار $D = (x(t), y(t), z(t))$

نقطة $M_0(x_0, y_0, z_0)$ على المسار

$$D = \frac{x - f(t_0)}{f'(t_0)} = \frac{y - g(t_0)}{g'(t_0)} = \frac{z - h(t_0)}{h'(t_0)}$$

معادلة C هي P هي نقطة على C



نقطة P هي نقطة على C

معادلة C هي $D = (x(t), y(t), z(t))$

نقطة P هي نقطة على C

$$P = f'(t_0) (x - f(t_0)) + g'(t_0) (y - g(t_0)) + h'(t_0) (z - h(t_0))$$

تعريف: مجموع واطمة الناظم $\vec{r}$:

التي P هي قابلية استيفاء حركتها $\vec{r}$ مجموع واطمة الناظم

$$N(t) = \frac{T'(t)}{|T'(t)|} \quad \text{... 2} \quad \text{... 2}$$

$$\frac{P(t)}{|P(t)|} = \frac{x\vec{i} + y\vec{j} + z\vec{k}}{\sqrt{x^2 + y^2 + z^2}}$$

مجموع واطمة الناظم :

$$\vec{B}(t) = \vec{T} \wedge \vec{N} \quad \text{... (3)}$$

$$\vec{B} + \vec{N} = 0 \Leftrightarrow \vec{B} = -\vec{N} \quad \text{... 1}$$

$$\vec{B} \wedge \vec{T} = 0 \Leftrightarrow \vec{B} \parallel \vec{T}$$

مثال : مع $\vec{r}$ المتتالية المتتالية التالية :

$$\vec{r} [0, 2\pi] \rightarrow \mathbb{R}^3$$

$$t \rightarrow \vec{r}_t(t) = \cos t \vec{i} + \sin t \vec{j} + t \vec{k}$$

وطوب $\vec{B}$ و $\vec{T}$ و $\vec{N}$:

$$\vec{T}(t) = \frac{-\sin t \vec{i} + \cos t \vec{j} + \vec{k}}{\sqrt{2}}$$

$$\vec{N}(t) = \frac{T'(t)}{|T'(t)|}$$

$$T'(t) = \frac{-\cos t \vec{i}}{\sqrt{2}} - \frac{\sin t \vec{j}}{\sqrt{2}} + 0 \vec{k}$$

$$|T'(t)| = \sqrt{\frac{\cos^2 t}{2} + \frac{\sin^2 t}{2}} = \sqrt{\frac{1}{2}}$$

طول المنحنى: ليكن $r(t)$ طول المنحنى من a إلى b هو

$$S(t) = \int_a^t |r'(t)| dt$$

$$S'(t) = |r'(t)|$$

$$r(t) = (t^3, 3t^2 - 2, 6t + 1)$$

نعرّف: ليكن التابع العام

(1) أوجد معادلة المستقيم والمماس في $t=1$ وتوقع الناقص التابع العام

$$B(1, 1, 7)$$

(2) أثبت أن $r'(t) = (3t^2, 6t, 6)$ أي $r'(1) = (3, 6, 6)$

$$B(1, 1, 7), A(0, -2, 1)$$

التابع العام المماس بالقطر

$$B(1, 1, 7) \neq (x_0, y_0, z_0)$$

الذي

$$r(1, 1, 7) = (r(x_0), g(y_0), h(z_0))$$

$$r(t) = (t^3, 3t^2 - 2, 6t + 1)$$

$$t = 1 \text{ عند } (1, 1, 7)$$

$$r'(t) = (3t^2, 6t, 6)$$

$$r'(1) = (3, 6, 6)$$

$$D = \frac{x - r(x_0)}{r'(x_0)} = \frac{y - g(y_0)}{g'(y_0)} = \frac{z - h(z_0)}{h'(z_0)}$$

$$D = \frac{x-1}{3} = \frac{y-1}{6} = \frac{z-7}{6}$$

معادلة مستقيم الناقص

$$3(x-1) - 6(y-1) + 6(z-7) = 0$$

$$r(t) = (3+t^2, 6t, 6) \Rightarrow r'(t) = |r'(t)|$$

[2]

$$r'(t) = \sqrt{9t^2 + 36t^2 + 36} = 3\sqrt{t^4 + 4t^2 + 4} = 3\sqrt{(t^2+2)^2} \\ = 3(t^2+2)$$

من أجل $t_0=0$ في $A(0, -2, 1)$

من أجل $t_0=1$ في $B(1, 1, 7)$

$$S(t) = \int_0^1 r(t) dt = \int_0^1 3(t^2+2) dt$$

$$S(t) = 3 \int_0^1 (t^2+2) dt = 3(t^2+2) dt$$

من أجل

$$= 3\left[\frac{1}{3} + 1 - 0\right] = 4$$

$$\vec{r}(t) [0, 2\pi] \rightarrow \mathbb{R}^3$$

تحريث: المركب التابع لـ t

$$t \rightarrow \left(\frac{1}{t+1}, 3t^2 - 2t, \sin t\right)$$

مطلوب: أوجد معادلة التتبع t في $t=0$ في النقط التابع لـ t

في النقطة $A(1, 7, 0)$

$$t_0=0 \Leftarrow (1, 7, 0)$$

$$r(t) = \vec{i} + 7\vec{j} + 0\vec{k}$$

$$r'(t) = -\frac{1}{(t+1)^2} \vec{i} + (6t-2)\vec{j} + \cos t \vec{k}$$

$$r'(0) = -1\vec{i} - 2\vec{j} + \vec{k}$$

$$\frac{x - f(x_0)}{f'(x_0)} = \frac{y - g(y_0)}{g'(y_0)} = \frac{z - h(z_0)}{h'(z_0)}$$

$$\frac{x-1}{-1} = \frac{y-7}{-2} = \frac{z-0}{1}$$

$$f'(x_0)(x - f(x_0)) + y'(y_0)[y - g(y_0)] + h'(z_0)(z - h(z_0)) = 0$$

$$= - (x - 1) - 2(y - 7) + z = 0$$

$$= - (x - 1) - 2(y - 7) + z = 0$$

طريقة التفاضل

$$f(t) = \frac{1}{t+1}$$

$$g(t) = -3t^2 - 2t + 4$$

$$h(t) = \sin t$$

$$f'(t) = -\frac{1}{(t+1)^2}, \quad g'(t) = -6t - 2, \quad h'(t) = \cos t$$

$$f(x_0) = 1, \quad g'(y_0) = 7, \quad h(z_0) = 0$$

النتيجة